

RB系列适配器

用户手册

德克威尔 · 工业智造可靠伙伴



网址: www.wellinkio.com

邮箱: sales@wellinkio.com

地址: 南京市浦口区兰新路19号瑞创智造园13号楼

前言

■ 资料简介

感谢您购买德克威尔 RB 系列卡片式 I/O 模块！

RB 系列卡片式 I/O 模块是 DECOWELL 研制的分布式扩展模块。该系列模块由适配器、I/O 模块、电源模块、终端模块组成。适配器可支持多种通讯总线，例如 PROFINET、EtherCAT、EtherNet/IP、Modbus TCP 等。I/O 模块可分为数字量输入模块、数字量输出模块、模拟量输入模块、模拟量输出模块以及功能模块，用户可根据实际应用进行搭配。

RB-1130 是 Modbus TCP 总线适配器，每个模块最多可扩展 32 个输入输出模块。

本手册主要描述该模块的规格、特性及使用方法等，使用前敬请详细阅读，以便更清楚、安全地使用本产品。

由于产品和技术不断更新、完善，本文档的内容可能与实际产品不完全相符，敬请谅解。若存在偏差，请以实际产品为准。产品升级造成的内容变更，恕不另行通知。

CONTENTS

前 言.....	2
安全注意事项.....	7
1. 产品信息.....	8
1.1 产品概述.....	9
1.2 产品命名和铭牌.....	9
1.3 部件说明.....	10
1.3.1 状态指示灯定义.....	11
1.3.2 通信接口定义.....	12
1.3.3 电源通道定义.....	12
1.3.4 拨码定义及 USB 和复位按钮说明.....	13
1.4 技术规格.....	16
1.5 环境规范.....	17
1.6 使用流程.....	17
2. 机械安装.....	18
2.1 安装前了解.....	18
2.1.1 安装方式.....	18
2.1.2 安装注意事项.....	18
2.1.3 安装空间.....	19
2.2 安装方法.....	21
2.2.1 模块间安装.....	21

2.2.2 导轨上安装.....	24
3. 电气安装.....	26
3.1 线缆选型.....	26
3.2 端子接线.....	27
4. 接地线缆和现场布线说明.....	28
4.1 简介.....	28
4.2 接地系统对电磁干扰的核心抑制机制.....	28
4.3 EMC 优化布线规范	29
5. 模块功能.....	32
5.1 复位及升级功能	32
5.1.1 复位功能.....	32
5.1.2 升级功能.....	32
5.2 IOTesterTool 配置	34
5.2.1 IP 地址设置	34
5.2.2 支持的功能代码.....	37
5.2.3 I/O 模块占用位或字节长度说明	37
5.2.4 I/O 模块位与寄存器地址	38
5.2.5 热拔插行为.....	39
5.2.6 总线异常输出行为.....	40
5.2.7 看门狗时间.....	41
6. 适配器组态案例.....	42
6.1 Codesys 与 RB-1130 连接及其配置	42

6.1.1 通讯连接图	42
6.1.2 硬件配置	42
6.1.3 I/O 模块地址说明	43
6.1.4 新建工程与组态	44
6.1.5 总线异常输出设置	45
6.2 西门子 S7-1500 与 RB-1130 连接及其配置	46
6.2.1 通讯连接图	46
6.2.2 硬件配置	46
6.2.3 I/O 模块地址说明	46
6.2.4 新建工程与设备组态	48
6.2.5 总线异常输出设置	50
7. FAQ	51
7.1 D0 失效	51
7.2 DI 失效	52
7.3 AI 失效	54
7.4 AO 失效	57
7.5 通讯模块失效	59
7.6 编码器模块失效	60
7.7 温度模块失效	62
7.8 电源模块失效	63
7.9 网口失效	64
8. 附录	65

RB-1130 地址表	65
-------------------	----

安全注意事项

■ 安全声明

01. 在安装、操作、维护产品时，请先阅读并遵守本安全注意事项。
02. 为保障人身和设备安全，在安装、操作和维护产品时，请遵循产品上的标识及手册中说明的所有安全注意事项。
03. 手册中的“提示”、“注意”、“警告”和“危险”事项，并不代表所应遵循的所有安全事项，只作为所有安全注意事项的补充。
04. 本产品应在符合设计规格要求的环境下使用，否则可能造成故障，因未遵循相关规定引发的功能异常或部件损坏等不在产品质量保证范围之内。
05. 因违规操作产品引发的人身安全事故、财产损失等，德克威尔不承担任何法律责任。

■ 安全等级定义

提示

该标记表示“对操作的描述进行必要的补充或说明”。

注意

该标记“未按要求操作造成的危险，会导致人身轻度或中度伤害和设备损坏”。

警告

该标记表示“由于没有按要求操作造成的危险，可能导致人身伤亡”。

■ 控制系统设计时 ⚡ 警告

01. 应用时请务必设计安全电路，保证当外部电源掉电或扩展模块故障时，控制系统依然能安全工作；
02. 输出电路中由于超过额定负载电流或者负载短路等导致长时间过电流时，模块可能冒烟或着火，应在外部设置保险丝或断路器等安全装置。

■ 控制系统设计时 ⚠ 注意

01. 务必在扩展模块的外部电路中设置紧急制动电路、保护电路、正反转操作的互锁电路和防止机器损坏的位置上限、下限互锁开关；
02. 为使设备能安全运行，对于重大事故相关的输出信号，请设计外部保护电路和安全机构；
03. 扩展模块的继电器、晶体管等输出单元损坏时，会使其输出无法控制为 ON 或 OFF 状态；

■ 安装时 ⚠ 注意

01. 安装时，避免金属屑和电线头掉入模块的通风孔内，这有可能引起火灾、故障、误操作；
02. 安装后保证其通风面上没有异物，否则可能导致散热不畅，引起火灾、故障、误操作；
03. 安装时，应使其与各自的连接器紧密连接，将模块连接挂钩牢固锁定。如果模块安装不当，可能导致误动作、故障及脱落。

■ 安装时 ⚠ 警告

01. 只有受到过电气设备相关培训、具有充分电气知识的专业维护人员才能安装本产品；
02. 在进行模块的拆装时，必须将系统使用的外部供应电源全部断开之后再执行操作。如果未全部断开电源，有可能导致触电或模块故障及误动作；
03. 请勿在下列场所使用模块：有灰尘、油烟、导电性尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体的场所；暴露于高温、结露、风雨的场合；有振动、冲击的场合。电击、火灾、误操作也会导致产品损坏和恶化。

1. 产品信息

1.1 产品概述

RB-1130（以下简称本产品）是德克威尔推出的新一代 Modbus TCP 总线适配器模块，作为 Modbus TCP 从站接入到 Modbus TCP 网络中。通过本地总线可灵活扩展数字量、模拟量和温度检测等模块，实现对各种执行传感设备信号的控制和采集，本产品可适配 Modbus TCP 主站设备。广泛应用于环保、光伏、锂电、物流等领域。

本产品具有以下优势：

节省空间：薄仅 12mm，大幅节省电柜空间

快速接线：大孔径端子，安装/接线无需工具辅助

稳定可靠：丰富的诊断功能；三段式设计，支持热插拔，维护不停机

1.2 产品命名和铭牌

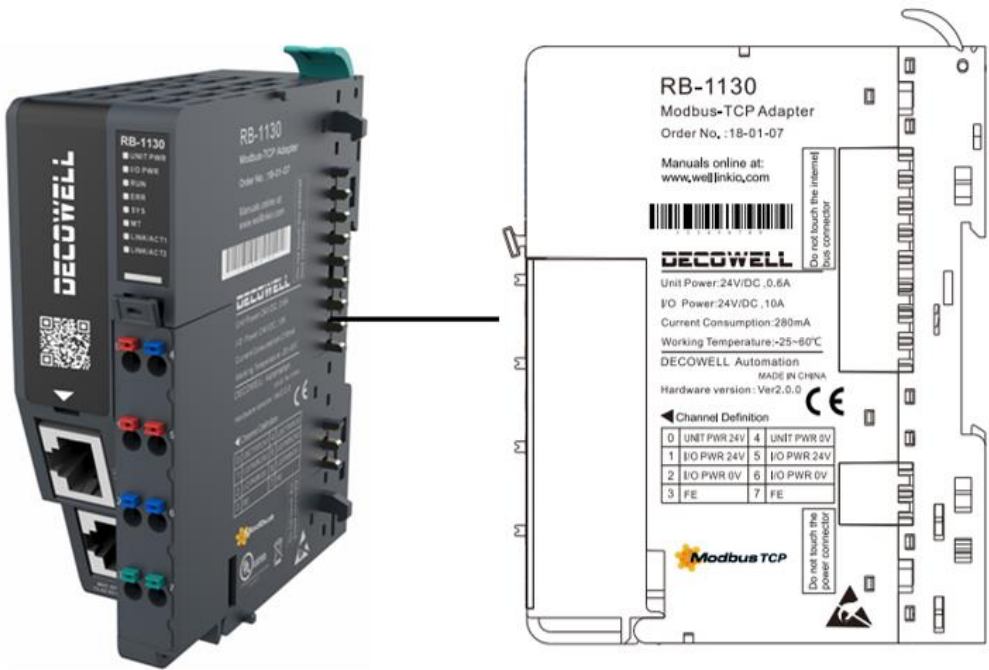
RB-1130

①

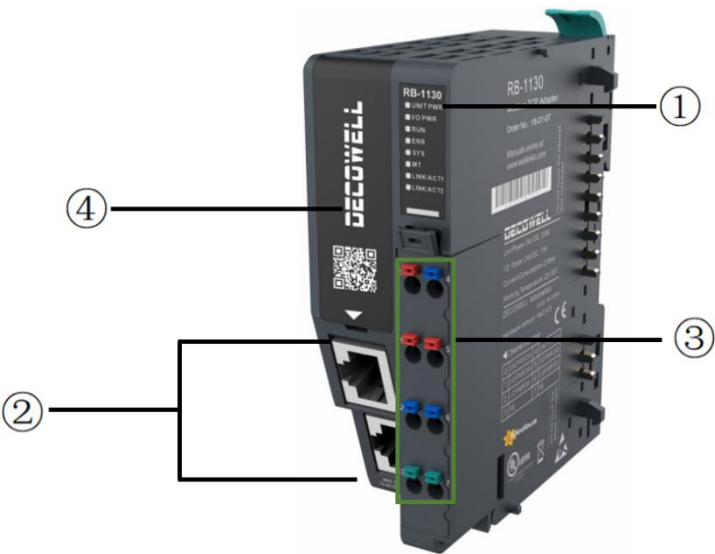
②

序号	名称	说明定义
①	RB 系列	卡片式 I/O
②	总线适配器	Modbus TCP 总线适配器

支持型号说明：RB-1130 可拓展 RB 系列所有数字量、模拟量、功能模块。



1.3 部件说明



部件说明示意图

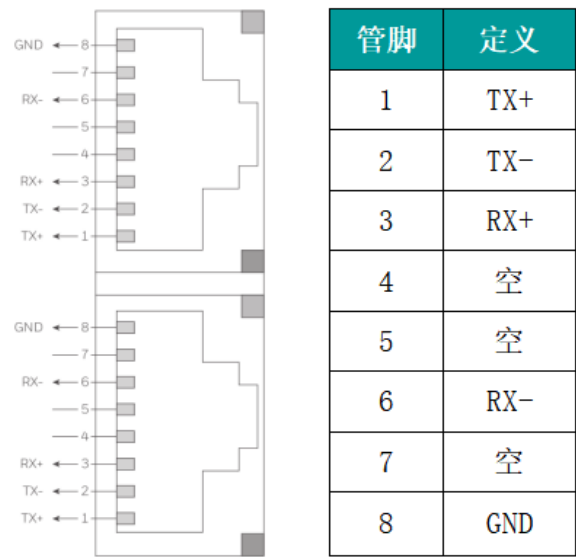
1	状态指示灯
2	通信接口
3	电源通道
4	操作仓

1.3.1 状态指示灯定义

名称	描述	状态	功能定义
UNIT PWR	系统电源指示灯	常亮（绿色）	系统电源供电正常
		灭	未通电
		常亮（红色）	系统电源异常
I/O PWR	IO 电源指示灯	常亮（绿色）	IO 电源供电正常
		常亮（红色）	IO 电源未接或故障
RUN	运行指示灯	常亮（绿色）	TCP 客户端已连接，且通讯正常
ERR	故障指示灯	常亮（红色）	无链路
		闪烁（红色）	链路正常，但没有到 TCP 客户端的有效通讯
SYS	系统指示灯	1Hz 频率闪烁（绿色）	IO 模块运行正常
		5Hz 频率闪烁（绿色）	部分或全部 IO 模块被拔出
		一闪一灭（绿色）	部分或全部 IO 模块初始化失败
		两闪一灭（绿色）	部分或全部 IO 模块配置参数错误
		灭	部分或全部 IO 模块与底板不兼容
MT	维护指示灯	灭	工作正常
		常亮（蓝色）	恢复出厂设置
		快闪（蓝色）	模块升级
LINK/ACT ₁	网口指示灯 1	常亮（黄绿色）	网络连接正常
		灭	网络未连接或异常
		闪烁（黄绿色）	网络连接正常，且数据交互中
LINK/ACT ₂	网口指示灯 2	常亮（黄绿色）	网络连接正常
		灭	网络未连接或异常
		闪烁（黄绿色）	网络连接正常，且数据交互中

1.3.2 通信接口定义

本产品采用的是标准 RJ45 接口的 8 针网口，定义如下：



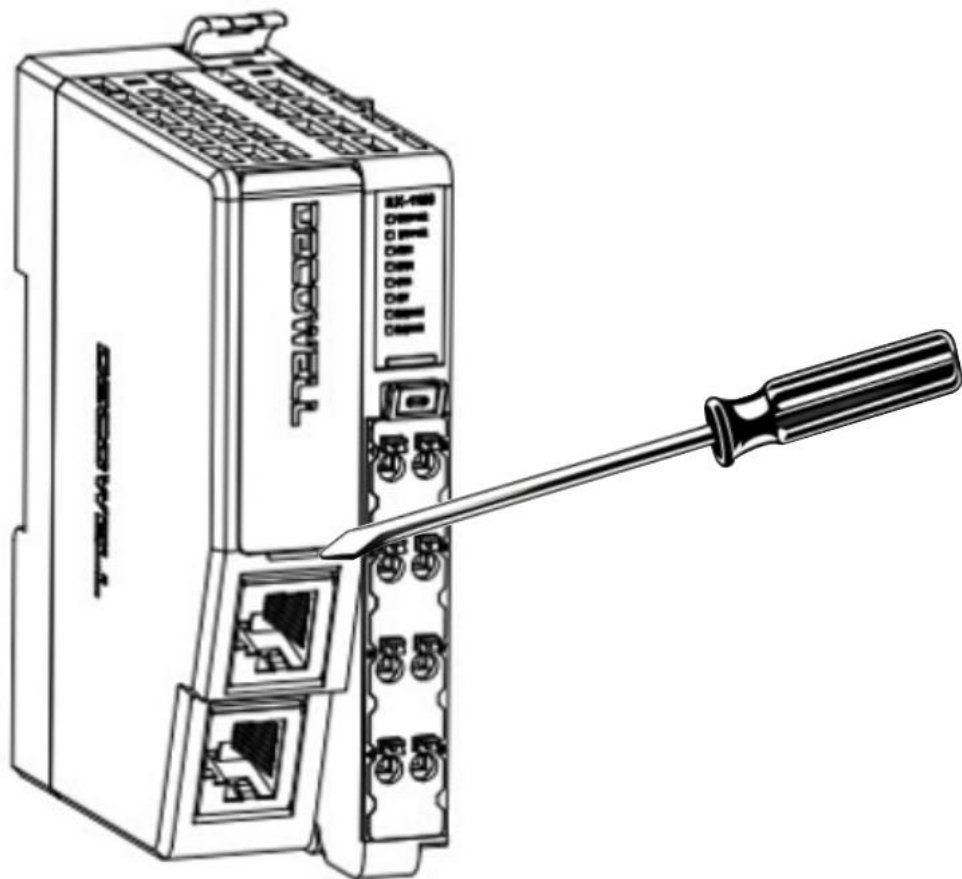
1.3.3 电源通道定义

0	24V	适配器电源+	4	0V	适配器电源-
1	24V	I0 电源 1+	5	24V	I0 电源 2+
2	0V	I0 电源 1-	6	0V	I0 电源 2-
3	FE	功能接地	7	FE	功能接地
注意		1/2 或 5/6 仅用接入一组 24V 电源即可			

1.3.4 操作仓说明

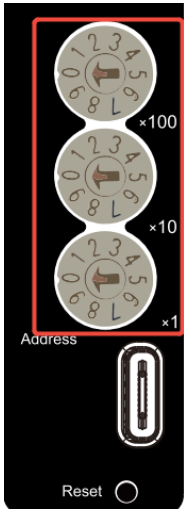
RB-1130 操作仓位于网口上方盖板下，盖板上刻有德克威尔 LOGO 及官网下载中心二维码，扫描二维码可直达德克威尔官网下载中心，查阅产品手册等资料并提供产品支持服务。

如下图所示，建议使用一字螺丝刀从盖板下方凹槽处向上撬动盖板，打开模块操作仓。

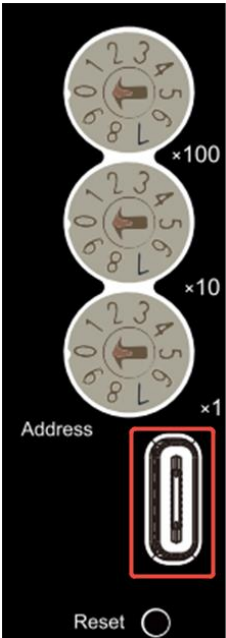


1.3.4.1 拨码定义

拨码开关		×100： IP 地址百位
------	--	---------------

	×10: IP 地址十位
	×1: IP 地址个位
	注意：RB-1130 默认网段是 192.168.1.10，拨码开关设置 IP 地址，例如需要设置为 192.168.1.195，则将 IP 地址百位拨码设置为 1，十位拨码设置为 9，个位设置为 5。

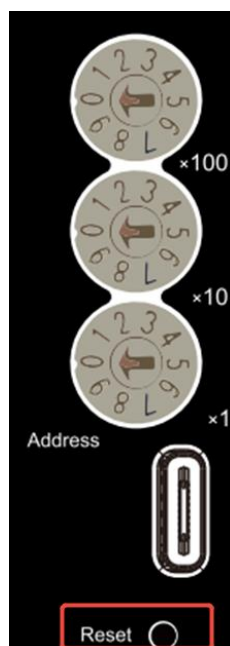
1.3.4.2 USB 说明



Type-C 端口，用于固件升级和配置 IP 地址等，具体可参照“[模块功能](#)”。

注意:不能将 USB 口用于其他用途，以免 USB 口损坏。

1.3.4.3 复位按钮说明



可通过复位按钮将模块恢复出厂设置，具体可参考“复位功能”。

1.4 技术规格

基本参数	
外形尺寸	100×77×34mm
防护等级	IP20
接线规格	0.2~1.5mm ²
接线方式	直插弹簧接线
重量	约 140g
电源参数	
系统端子输入电压	24VDC (±25%)
系统端子额定电流	Max:0.6A
系统供电电压	5V (±7%)
系统侧输出电流	Max:2A
I/O 端口侧电源输入	24VDC (±25%)
I/O 端口侧输出电流	Max:8A
电流消耗	Max:280mA
系统侧电气隔离	500VAC
电源保护	过流保护 过压保护 防反接保护
软件参数	
总线协议	Modbus TCP
通讯速率	100Mbps
传输距离	100m (站与站距离)
输入/输出最大字节	Input: 1024Byte/Output: 1024 Byte
最大客户端连接数量	8 个

注：系统侧（US）是控制适配器、通讯等机架整体的电源，I/O 侧（UA）是指给现场传感器等外接设备供电。

1.5 环境规范

环境参数	
工作温度	-25~60℃
工作湿度	95% 无冷凝
大气	≥ 795 hPa (altitude ≤ 2000 m) as per IEC 61131-2
存储温度	-40~85℃
过电压类别	I

1.6 使用流程

步骤	参考
准备工作	1.3 部件说明 1.4 技术规格 1.5 环境规范 2.1 安装前了解 4. 接地和线缆布线说明
安装接线	2.2 安装方法 3.1 线缆选型 3.2 端子接线
组态调试	6. 适配器组态案例



注意

●控制器通过交换机连接 RB-1130 时，交换机推荐使用标准的工业以太网交换机，防止因交换机网络等问题引起设备异常。

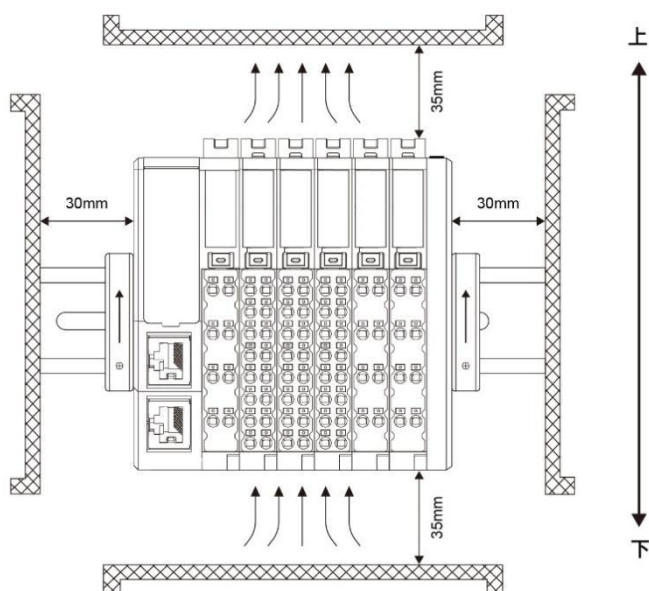
●部分交换机有 BSP 和 QoS 功能，部分环境下可以处理一定的网络干扰，如果现场有交换机级联，必须打开 BSP 功能

2. 机械安装

2.1 安装前了解

2.1.1 安装方式

本产品支持水平导轨安装，为保证正常的通风散热和预留足够的接线空间，本产品周边必须保留最小的安装间隙，如下图所示。



注：请勿将本产品安装在高温热源设备（加热器、变压器、大电阻等）的正上方，其他位置则需与高温热源设备之间至少保留 100mm 的间隙。

2.1.2 安装注意事项

为了保障本产品的可靠性与功能完整性，安装本产品时请遵守以下事项： 请勿在以下环境中安装本产品：

温度超出 $-25\sim 60^{\circ}\text{C}$ 范围的环境

湿度超出 95%RH 的环境

海拔超出 2000 米（795hPa）的环境

温度变化剧烈，会产生凝露的环境

有腐蚀性气体、可燃性气体的环境

灰尘、铁粉等导电性的粉末、水、油雾、盐分、有机溶剂较多的环境

阳光直接照射的环境

会使机体产生强烈振动或遭受重复性冲击的环境

在以下环境安装本产品时，应采取适当且充分的隔离措施：

受静电或其他形式噪声影响的环境

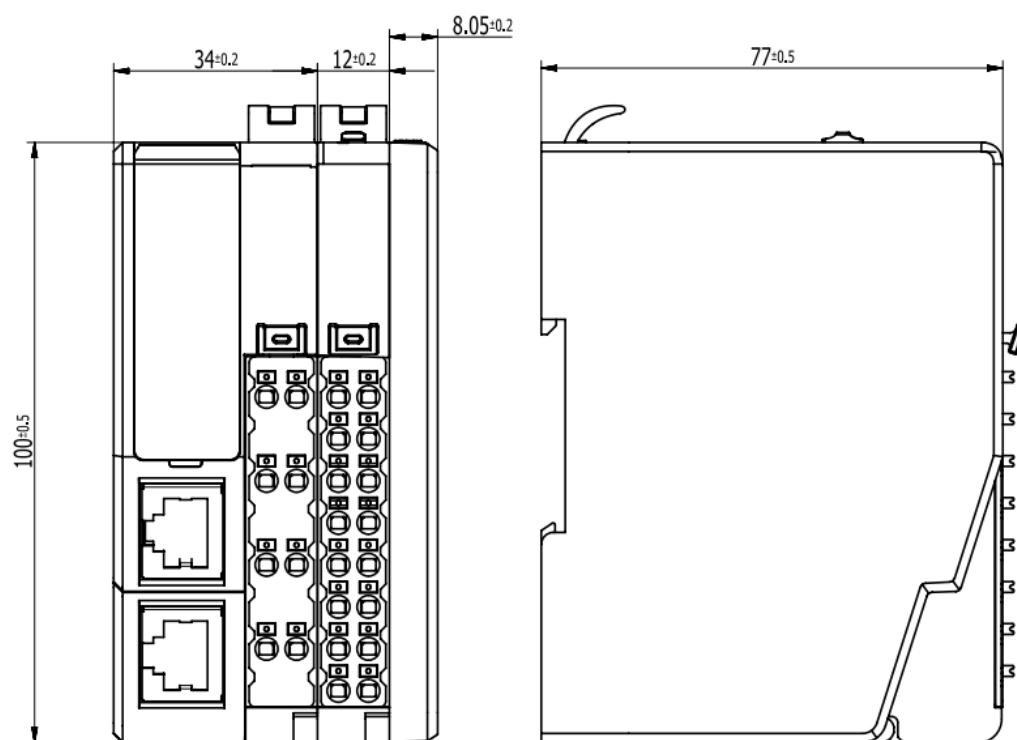
受强电磁场影响的环境

可能暴露于放射性的环境

靠近电源线的环境

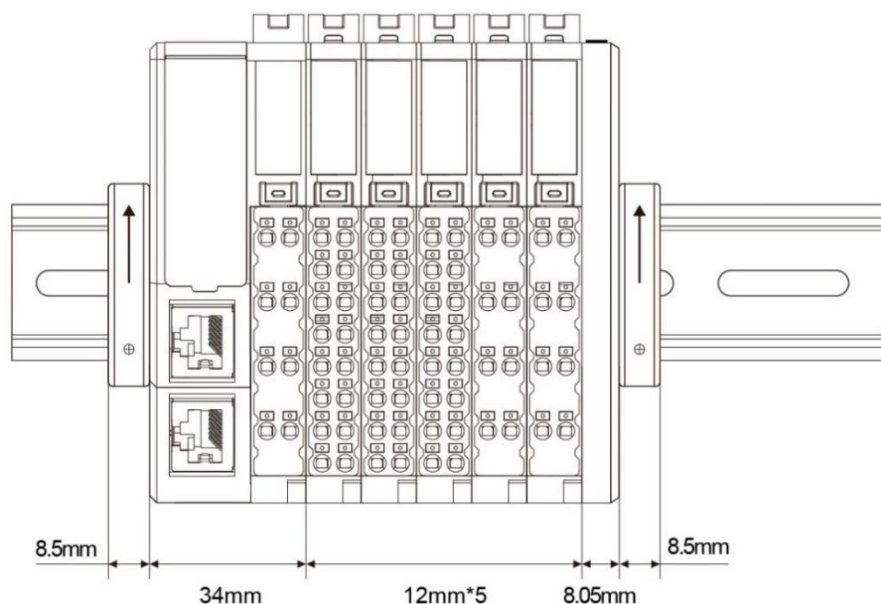
2.1.3 安装空间

本产品的安装尺寸，尺寸单位为毫米（mm），如下图所示。



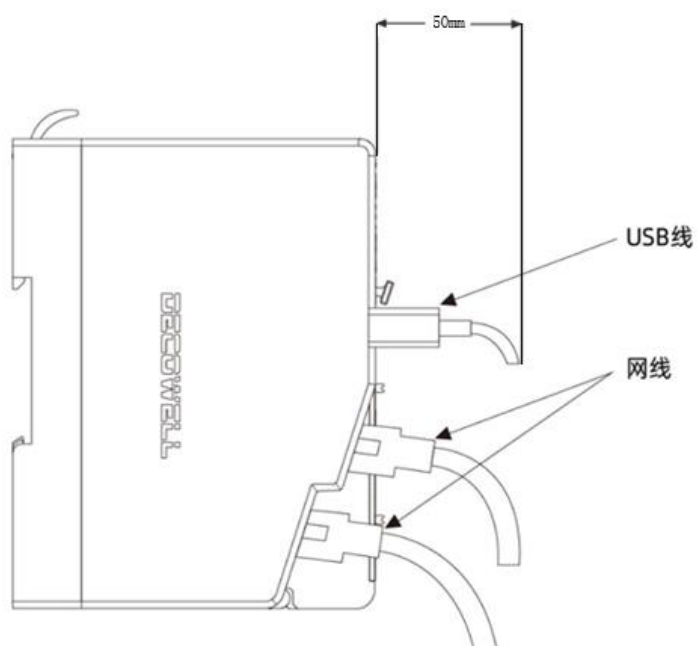
安装宽度计算示例

以 1 个 RB-1130 模块+5 个扩展模块+1 个终端模块为例，如下图所示（单位为 mm）。 安装总宽度为： $34+12*5+8.05+8.5*2=119.05\text{mm}$ 。



线缆预留空间：

请为 USB、RJ45 及其他连接线缆预留至少 50mm 空间。



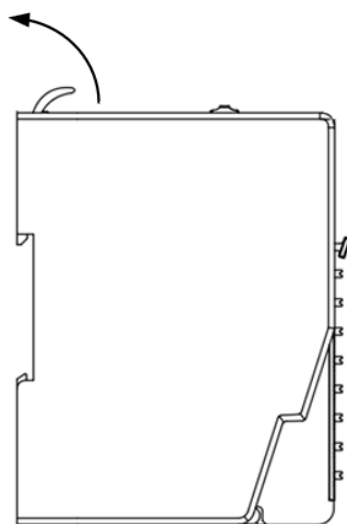
2.2 安装方法

2.2.1 模块间安装

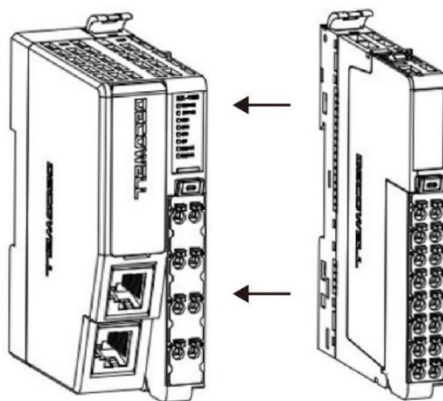
RB 系列模块采用三段式设计：模块由接线端子、模块主体、模块底座三部分组成，支持热插拔。设备成型预接到位，提高安装效率；设备维护一步更换，缩短维护时间。

模块间装配：

通过模块顶部的锁放操纵杆进行安装，安装前需将模块顶部锁放操纵杆向上抬起成解锁状态，如下图所示。

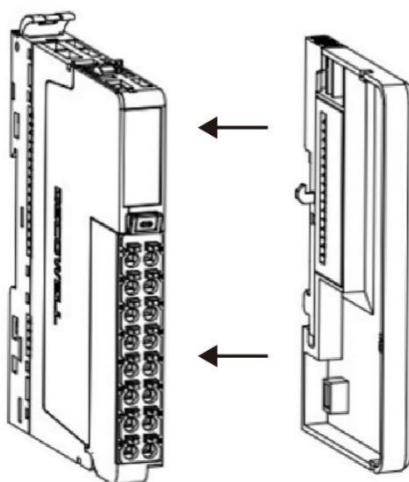


将需要装配的两个模块锁放操纵杆全部解锁后，沿下图所示方向贴合并按压，安装到位后有明显的卡合声音，之后将锁放操纵杆全部压下，将模块锁定，安装完成。

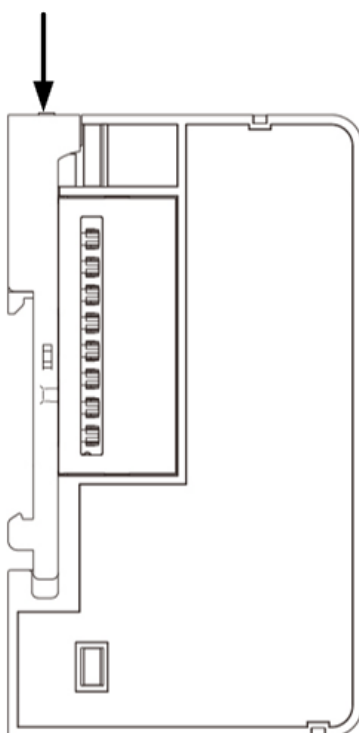


模块间拆卸：拆卸前需将模块顶部锁放操纵杆向上抬起成解锁状态，同安装时一致，解锁锁放操纵杆后彼此拉开即可。

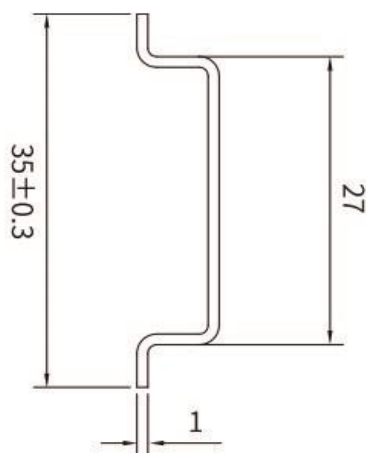
终端模块安装：将终端模块与最后一个扩展模块连接处相贴合，延箭头方向按压直到契合，安装到位后有明显卡和声，如下图所示。



终端模块拆卸：向下按压终端模块 PUSH 按钮，如下图所示，按压到底部后将终端模块与其他模块分离即可。



模块采用 DIN 导轨安装，DIN 导轨需符合 IEC 60715 标准（35mm 宽，1mm 厚），尺寸信息。



说明：模块安装到非上述推荐 DIN35 导轨上时，DIN 导轨锁扣可能无法正常锁定。在安装模块之前，先将模块顶部的锁放操纵杆打开，再进行下一步安装。

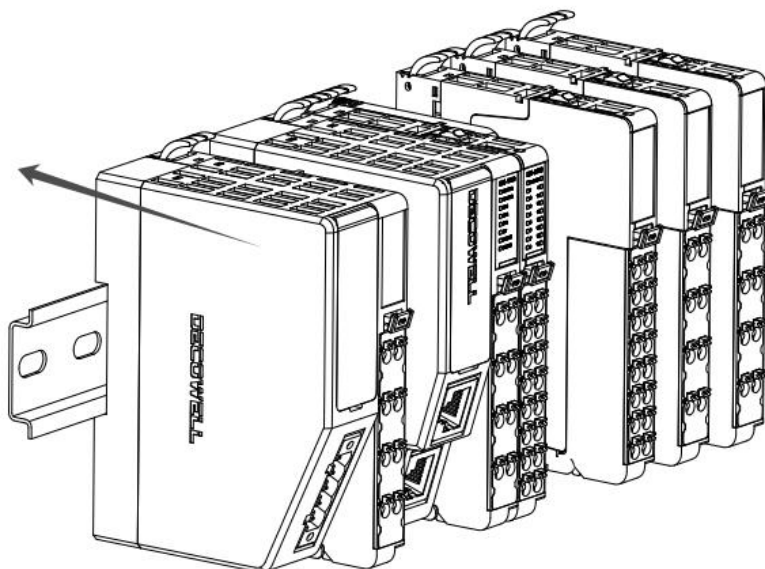


注意

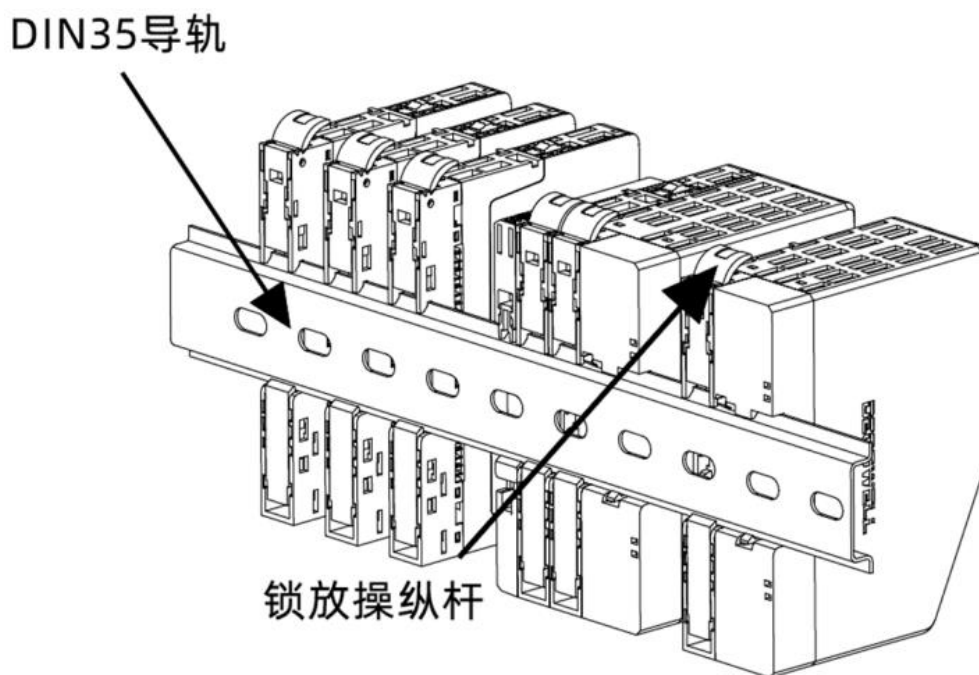
● 本产品安装到非上述推荐的 DIN 导轨（特别是 DIN 导轨厚度 $\leq 1.0\text{mm}$ ）时，会导致 DIN 导轨锁扣失效，产品无法安装到位，进而造成产品无法正常工作。

2.2.2 导轨上安装

安装时，将模块对准 DIN35 导轨，按箭头所示方向按压模块，将模块挂上导轨，如下图所示。



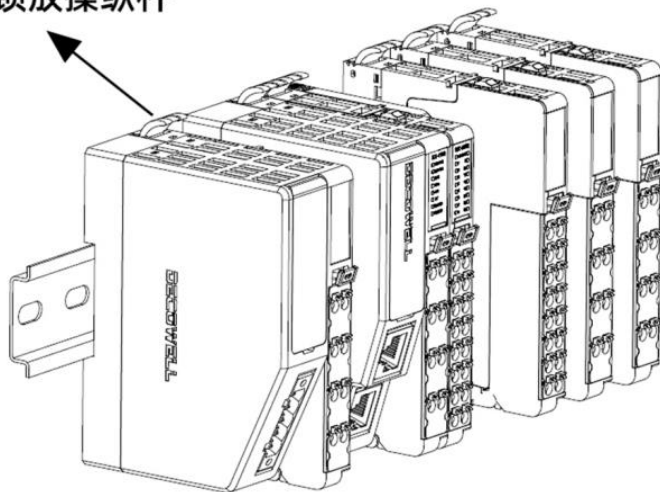
模块安装完成后，需用手向下按压锁放操纵杆将模块固定在导轨上，保证安装到位，如下图所示。



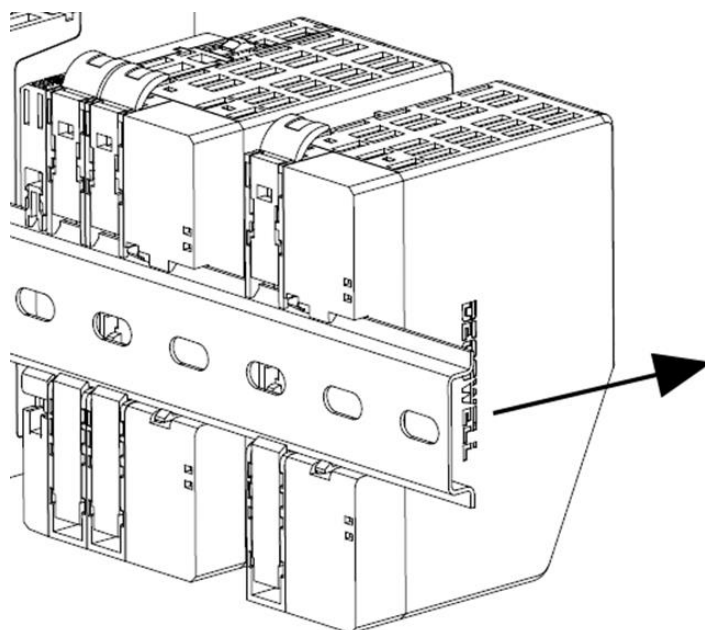
拆卸：

拆卸时用手将锁放操纵杆往上拨开，使模块处于解锁状态，如下图所示。

拨开锁放操纵杆



拨开锁放操纵杆后，将模块往远离 DIN35 导轨的方向拉出，如下图所示，拆卸完成。



3. 电气安装

3.1 线缆选型

Modbus TCP 总线通信采用屏蔽层网线进行网络数据传输，需保证无短路、错位和接触不良现象；设备之间电缆的长度不能超过 100m，超过该长度会是信号衰减，影响正常通讯。推荐使用以下规格网线：

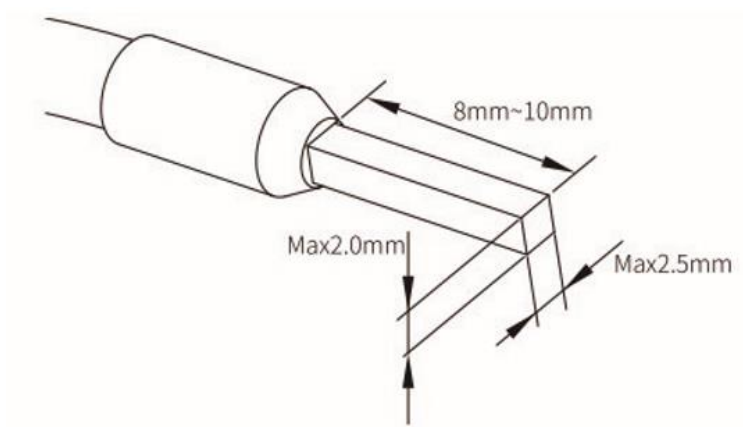
名称	功能定义
电缆类型	弹性交叉电缆，S-FTP, 5 类线
满足的标准	EIA/TIA568A, EN50173, ISO/IEC11801 EIA/TIA bulletin TSB, EIA/TIA SB40-A&TSB36
导线截面	AWG26
导线类型	双绞线
线对	4

电源相关线缆，以下表中线耳线径仅做参考，可根据实际使用进行合理计算，另行调整

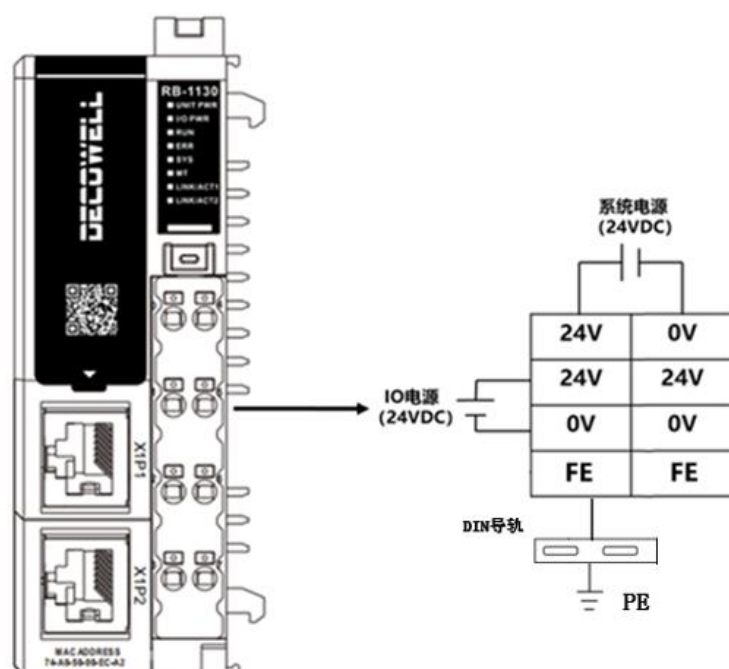
名称	适配线径		KST	
	国标/mm ²	美标/AWG	型号	压线钳
管型线耳	0.25	24	E0208	KST2000L
	0.5	20	E0510	
	0.75	18	E7510	
	1.0	18	E1010	
	1.5	16	E1510	

剥线长度：8-10mm

铆压端子形状和尺寸要求如下图所示：



3.2 端子接线



注意

- 适配器模块接地端子需要直接接地，防止对 IO 模块信号造成干扰。
- RB 系列适配器电源分为系统电源和 I/O 电源，为避免对系统出现干扰，建议从同一个 24VDC 电源模块中接出两组电源线分别接入适配器系统电源、I/O 电源。

4. 接地线缆和现场布线说明

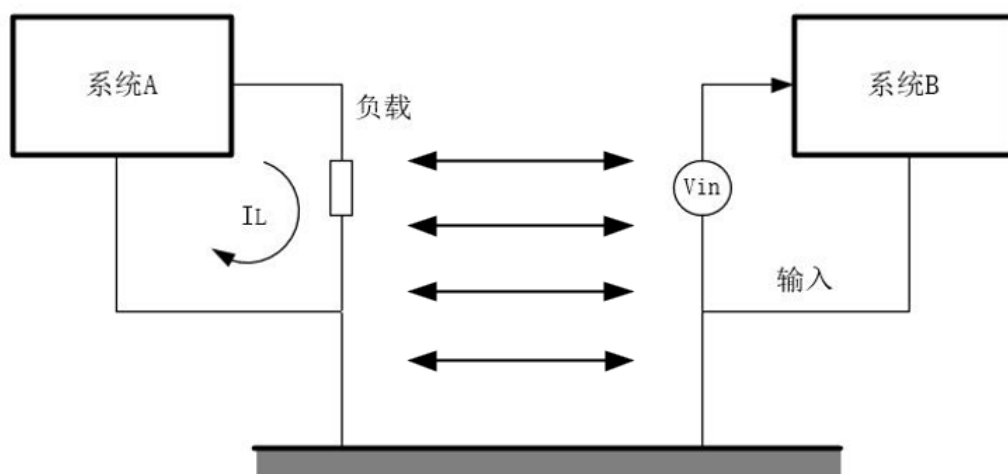
4.1 简介

工业环境规范接线与屏蔽的核心目的是优先保障人员安全，其次确保系统稳定运行，同时维护设备的电磁兼容性，确保工业控制系统的稳定运行和数据的准确性。

4.2 接地系统对电磁干扰的核心抑制机制

共阻抗耦合：当多设备共用接地路径时，地线阻抗会引起电流变化，进而产生压差，干扰敏感电路。

解决方法：采用星形单点接地方式：所有模块的 PE 端子连接至机柜统一的接地铜排，铜排与柜体金属框架实现低阻抗连接（接触面需去除喷漆）。



容性耦合：平行线缆间的电场干扰

解决方法：采用屏蔽双绞线并单端接地。

感性耦合：变化的电流流过线缆会在其周围产生磁场电场，磁场中敏感电路就会产生感应电压电流，对电路产生影响。

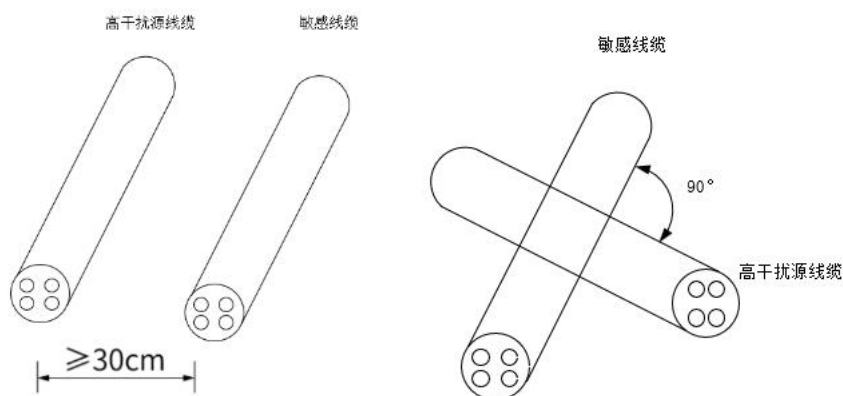
解决方法：强弱电缆间距应 $\geq 30\text{cm}$ ，交叉时保持 90° 直角。

4.3 EMC 优化布线规范

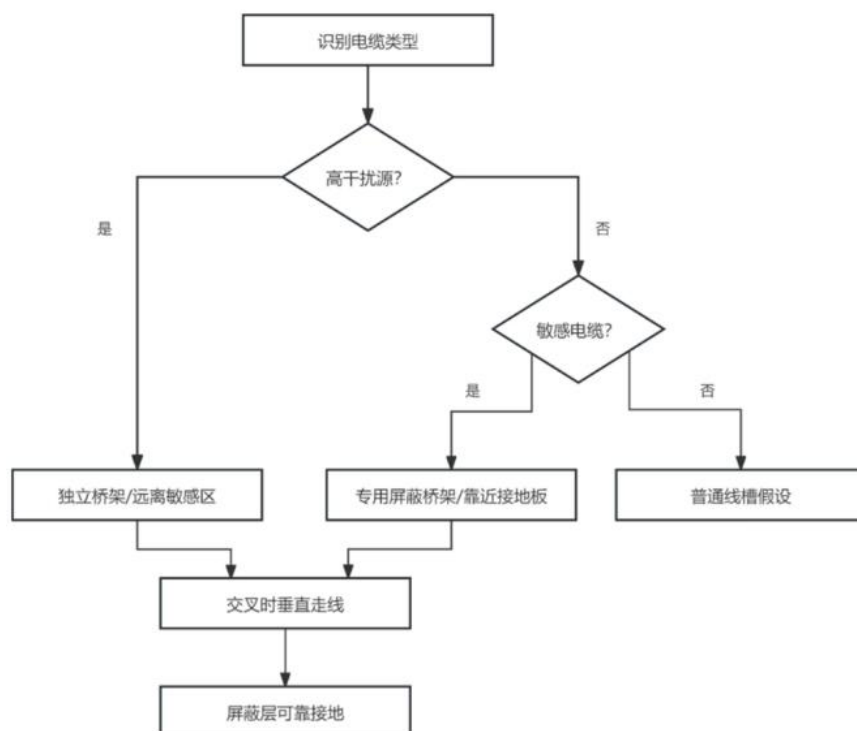
线缆布线要求

电缆类型	敷设要求	线缆示例
动力电缆	独立金属槽（与信号槽间距 $>20\text{cm}$ ）	变频器输出线、制动电阻线
模拟量/通信线	带隔板的屏蔽槽，双绞线线对节距 $\leq 5\text{cm}$	AI 4-20mA、Modbus TCP 总线
数字量 I/O 线	非屏蔽槽内分组捆扎	DI 传感器、DO 控制线

布线建议：高干扰源引发的通信中断或信号失真问题，需通过增加间距（ $\geq 30\text{cm}$ ）或采用双端接地屏蔽电缆来有效解决。敏感电缆（如传感器、通信线）必须与高干扰源电缆（如变频器、电源线）严格隔离，禁止平行敷设；若间距无法满足要求，敏感电缆应配备双端接地屏蔽层，并确保与干扰源垂直交叉敷设。



针对布线可参考以下流程：



关键点：

推荐线缆长度越短越好，避免地线也同时耦合干扰型号，形成共模干扰。

在多芯电缆中，备用线芯必须短接至 PE 排，严禁悬空。

线槽连接处应使用导电衬垫，以确保电磁连续性。屏蔽线能够有效减小磁场、电场或电磁场的干扰，并将干扰电流从屏蔽层转移至地面。

需使用屏蔽线接地，屏蔽线长度小于 1 米，屏蔽网需接到最近的 PE 端。若线缆剥除过长，芯线容易受到信号干扰。对于没有专用 PE 端子的模块，屏蔽层可连接至外部专用 PE 端子。

备注：

国际标准（IEC-61140）定义的两类安全特低电压回路 SELV（Safety Extra-Low Voltage Circuits）和保护特低电压回路 PELV（Protective Extra-Low Voltage），核心作用是通过限制电压和强化绝缘 / 接地，防止人员触电。

SELV 靠“安全隔离”实现安全，不依赖接地保护。

PELV 靠“接地保护 + 电压限制”实现安全，依赖接地。

工业控制 PLC 的归属按其电源回路设计，多数工业 PLC 的控制回路属于 SELV，部分需接地的功率回路可能归为 PELV。现阶段，我司 PLC 和 IO 类产品均为 SELV。对于 SELV 的接地，严格定义为 FE:功能性接地，并非 PE: 保护性接地。

此时的 FE 是为满足设备或系统的功能需求而进行的接地，本质是通过接地建立一个稳定的“参考电位”，确保设备能正常工作、信号能准确传输，或抑制电磁干扰。它不直接关联人员安全，而是服务于设备性能：比如避免信号漂移、减少噪声干扰、保证电路逻辑正常。

PE 是为保障人员安全而进行的接地，核心是将设备的“外露导电部分”（如外壳、金属支架）与大地连接，当设备发生漏电（如火线碰外壳）时，漏电电流能通过 PE 线快速导入大地，避免外壳带电导致人员触电。PE 是安规中的强制要求，直接关联触电防护，需满足严格的阻抗要求（通常 $\leq 4\Omega$ ）。

5. 模块功能

5.1 复位及升级功能

5.1.1 复位功能



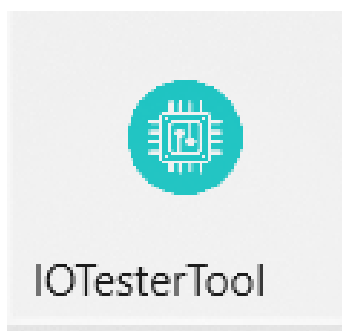
Reset 按键按住 5s 后，松开按键设备恢复出厂设置，并进行重新启动。

5.1.2 升级功能

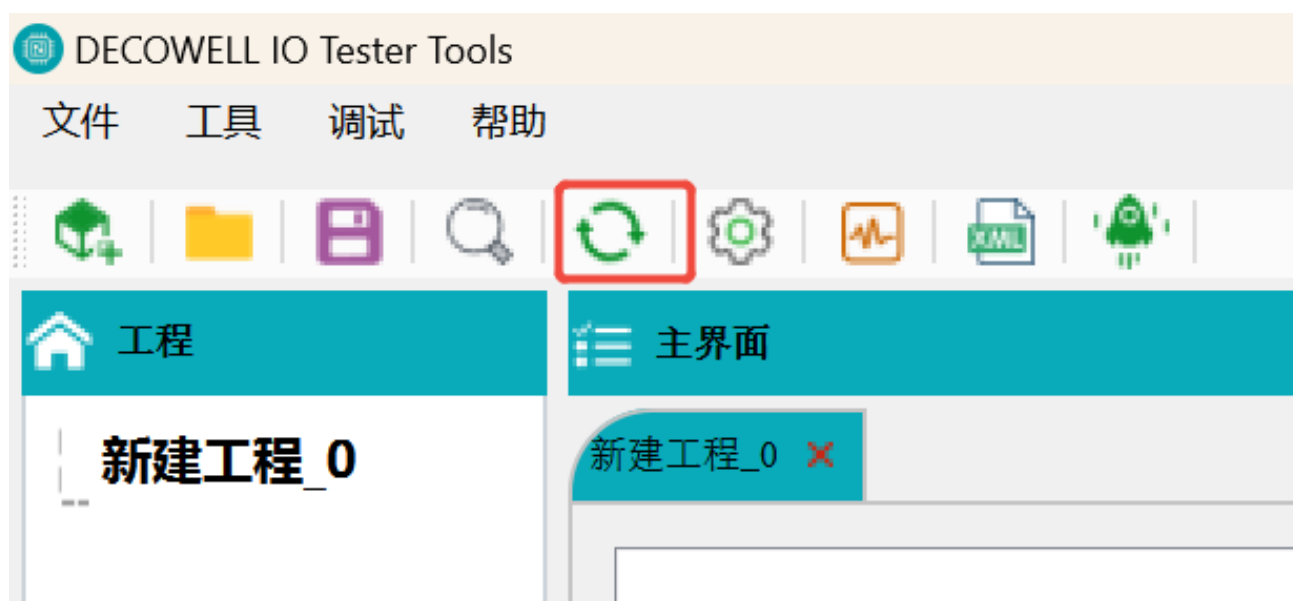
将电脑与适配器 Type-C 口连接。



打开德克威尔 IOTesterTool 软件。



在 IO TesterTool 中点击固件升级。



选择通信方式为 USB 通信，点击扫描设备，在设备列表中选择对应的设备并点击添加文件，选择完升级所需固件后点击开始进行固件升级。



5.2 IOTesterTool 配置

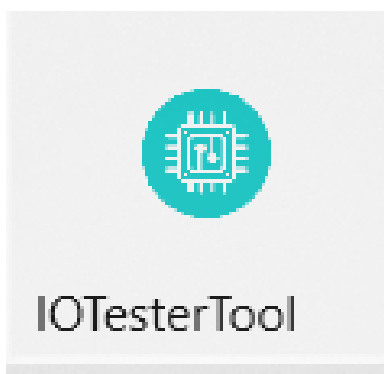
5.2.1 IP 地址设置

① IP 设置说明

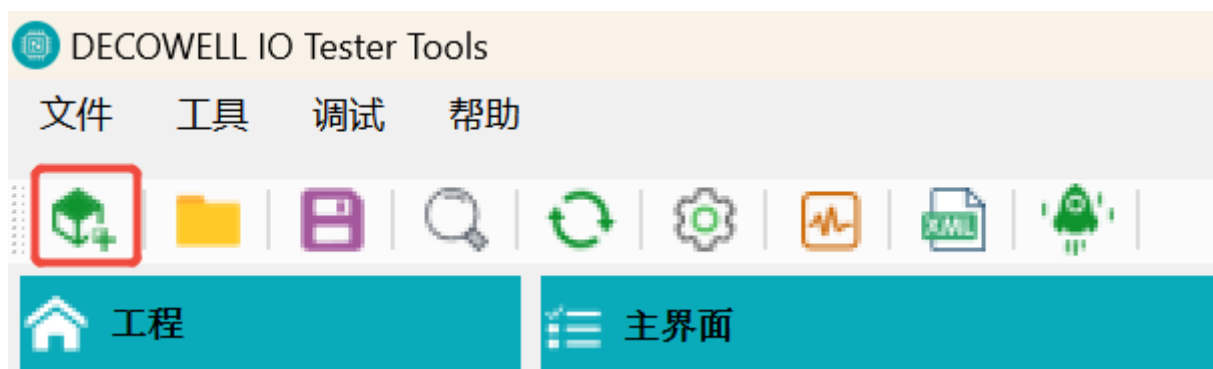
拨码组合值（十进制）	IP 地址
000	（出厂 IP 地址）默认 IP 地址：192.168.1.10
001-254	IP 地址低位 1byte 值
>254	超出 IP 地址设定有效范围，ERR 指示灯闪烁

② 通过软件设置 IP 地址

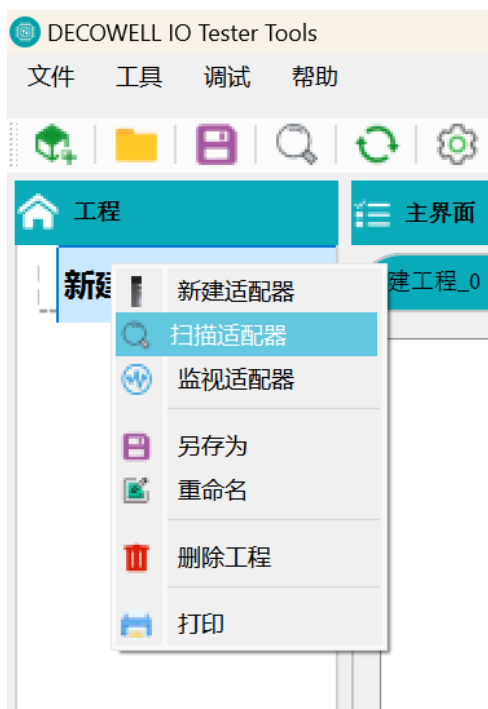
打开德克威尔 IOTesterTool 软件。



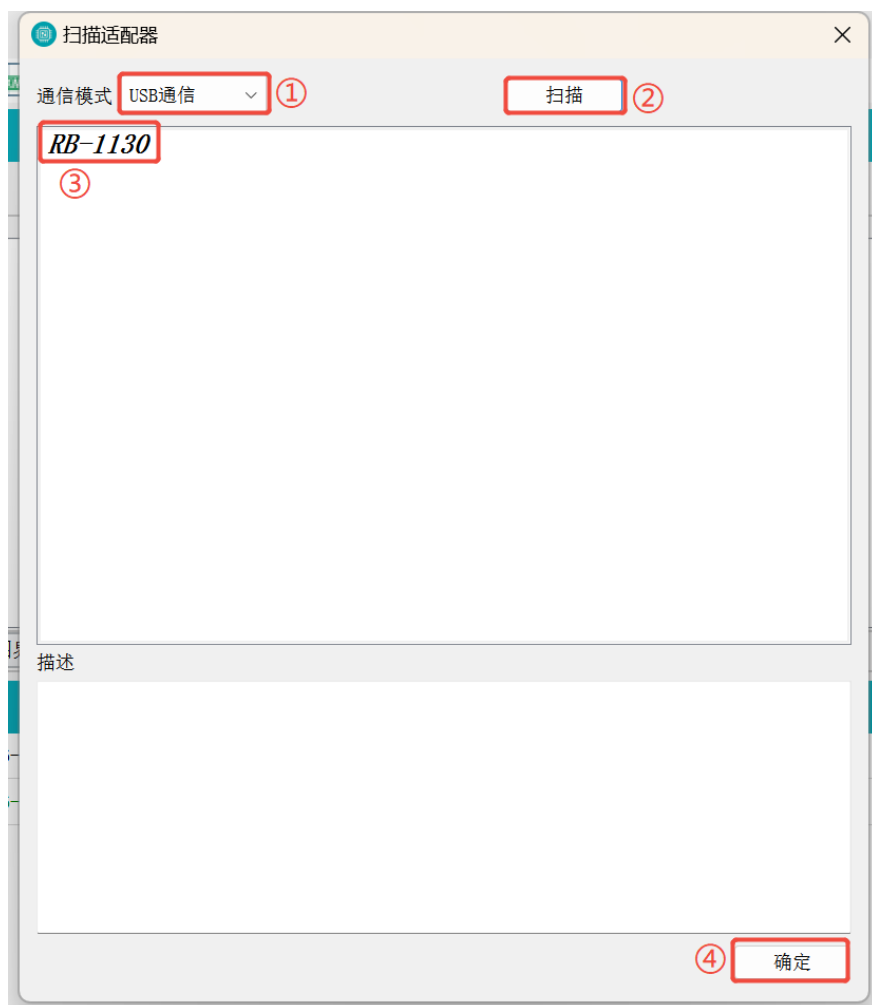
点击下图中选中区域，创建一个新的项目。



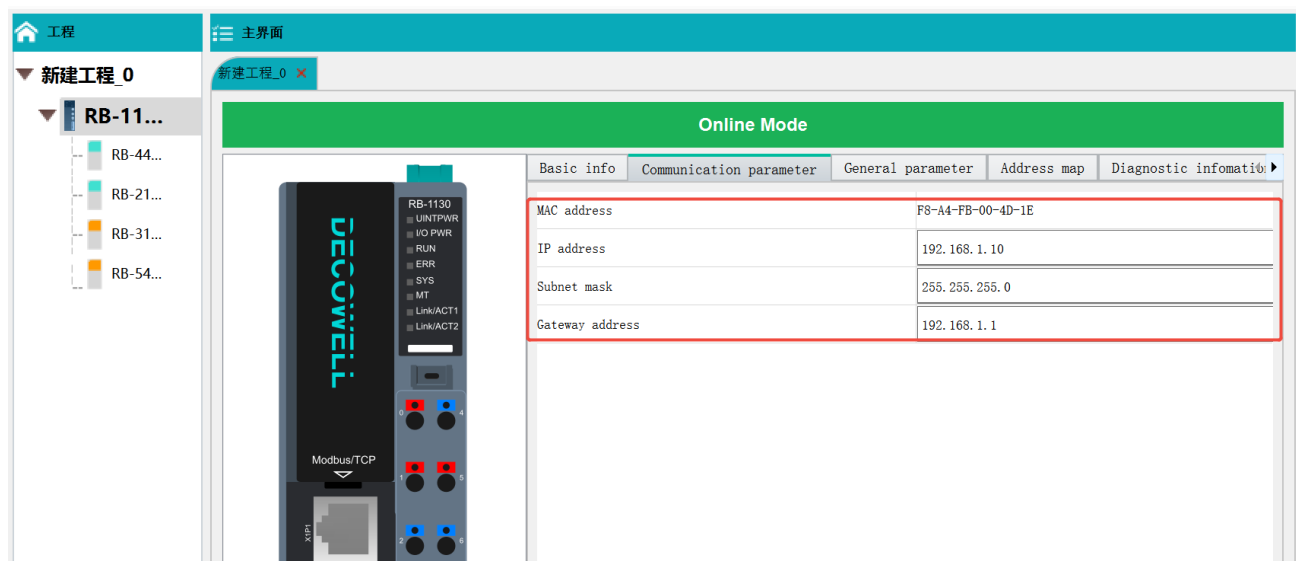
右击创建好的项目，单击“扫描适配器”。



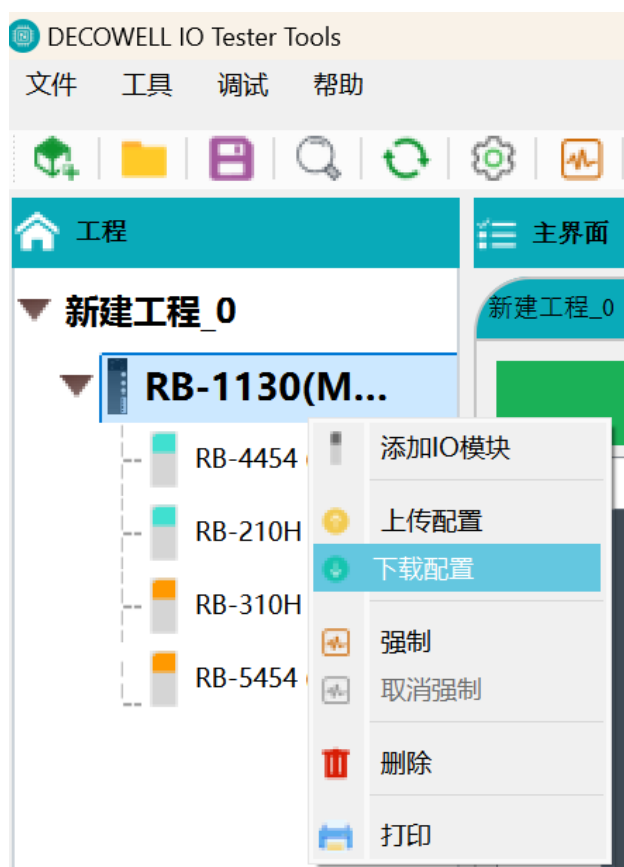
选择通讯模式后扫描模块并添加在工程。



双击主图界面的的适配器进入适配器详情界面，找到窗口“Communnication parameter”，即可修改相关 IP 参数。



右击项目中的设备，单击“下载配置”，可以将相关配置参数下载至模块，断电重启后生效。



IP 地址设置结束。

5.2.2 支持的功能代码

RB-1130 支持标准的 Modbus TCP 功能代码。

功能代码	功能描述	支持的 IO 模块类型
0x01	读线圈	例如：DO
0x02	读离散型输入	例如：DI
0x03	读保持寄存器	例如：DO/AO
0x04	读输入寄存器	例如：DI/AI
0x05	写单个线圈	例如：DO
0x06	写单个寄存器	例如：DO/AO
0x0F	写多个线圈	例如：DO
0x10	写多个寄存器	例如：DO/AO

5.2.3 I/O 模块占用位或字节长度说明

数字量模块		
模型类型	占用位长度	备注
8DI	16	模块占用低 8 位，高 8 位预留，字对齐
16DI	16	字对齐
32DI	32	字对齐
8DO	16	模块占用低 8 位，高 8 位预留，字对齐
16DO	16	字对齐
32DO	32	字对齐
模拟量模块		
模型类型	占用字长度	备注
4AI	4	字对齐

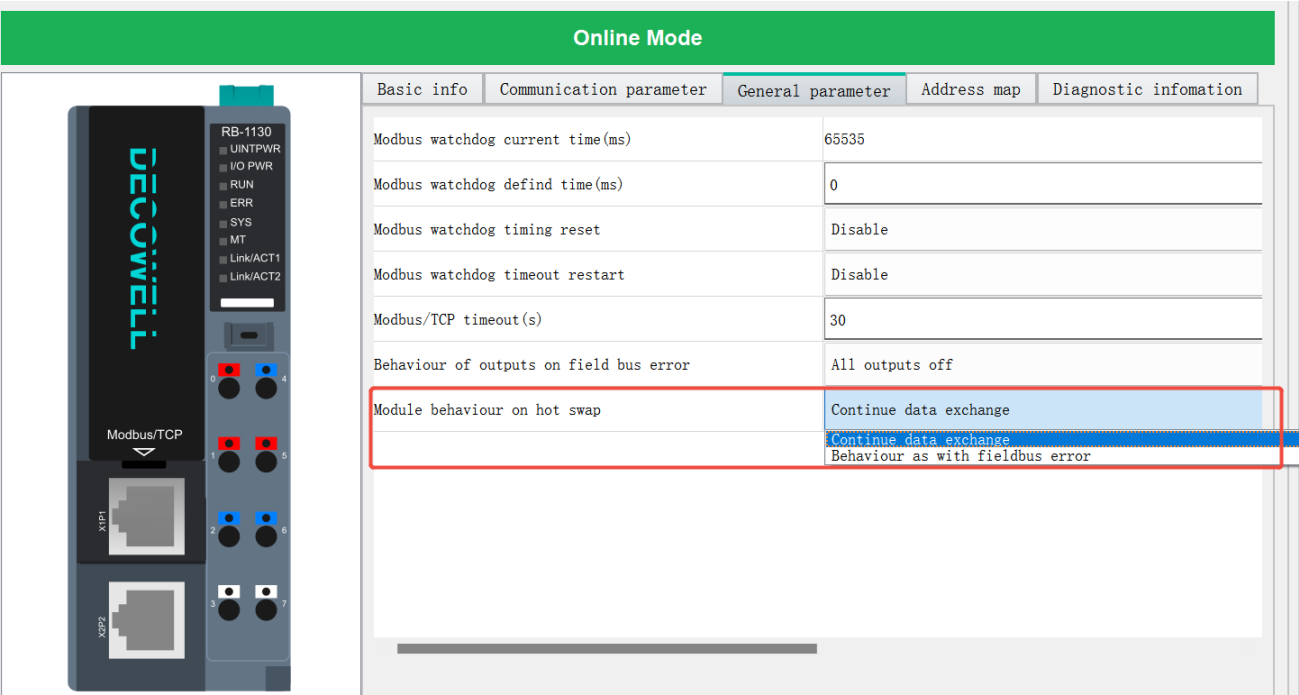
8AI	8	字对齐
4AO	4	字对齐
8AO	8	字对齐

5.2.4 I/O 模块位与寄存器地址

位地址支持的功能代码：0x01，0x02，0x05，0x0F			
位地址 (十进制)	读写属性	数据长度	描述
0-8191	RO	取决于模块数量	输入 DI 的打包过程数据
32768-40959	RW	取决于模块数量	输出 DO 的打包过程数据
寄存器地址支持的功能代码：0x03，0x04，0x06，0x10			
位地址 (十进制)	读写属性	数据长度	描述
0-511	RO	取决于模块数量	输入 DI/AI 的打包数据
2048-2559	RW	取决于模块数量	输出 DO/AO 的打包数据

5.2.5 热拔插行为

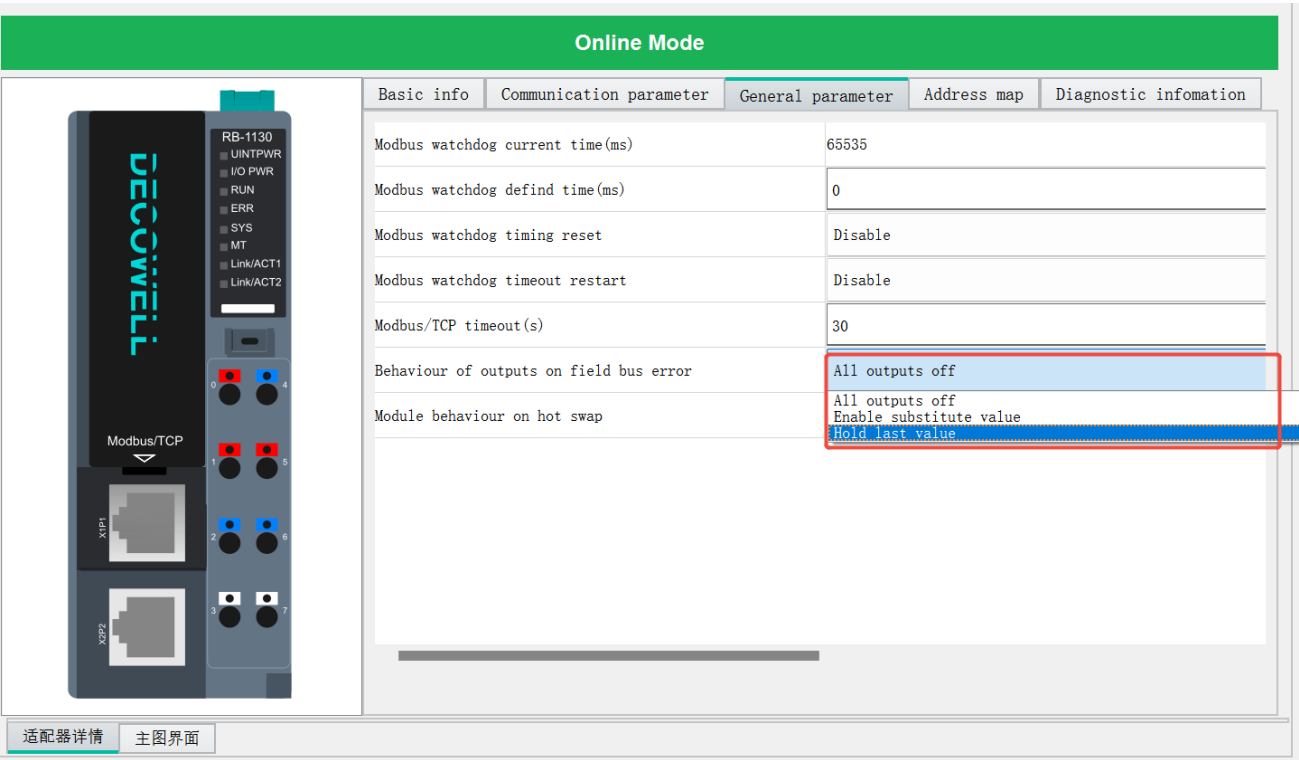
用户可以设置从机离线后，其他从机处理方式。在适配器详情界面，找到窗口“General parameter”，在“Module behaviour on hot swap”窗口可配置热插拔异常行为方式。



值	描述
Continue data exchange (默认值)	持续交互
Behaviour as with fieldbus error	继承总线异常处理方式

5.2.6 总线异常输出行为

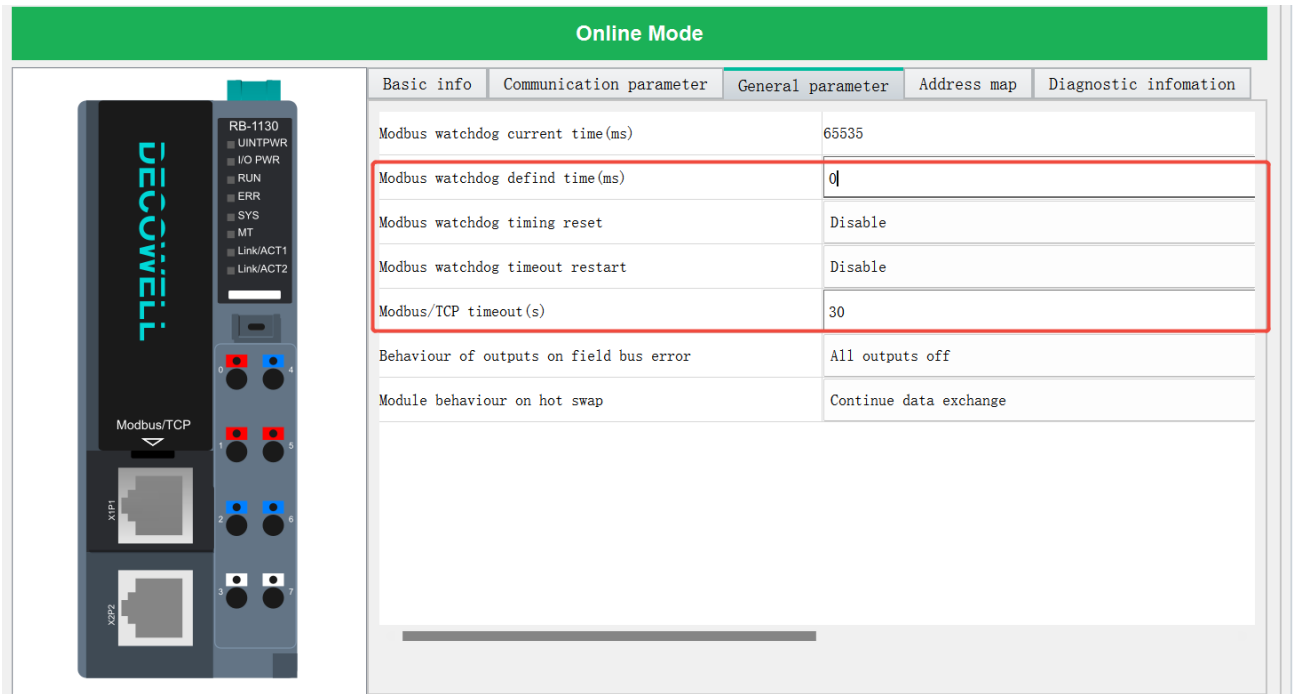
在适配器详情界面，找到窗口“General parameter”，在“Behaviour of outputs on field bus error”窗口可配置总线异常行为方式。



值	描述
Clear output	输出模块状态数据清除
Enable substitute value	启动替代值
Hold last value	保留最后一个值

5.2.7 看门狗时间

在适配器详情界面，找到窗口“General parameter”，可对看门狗时间参数进行配置。

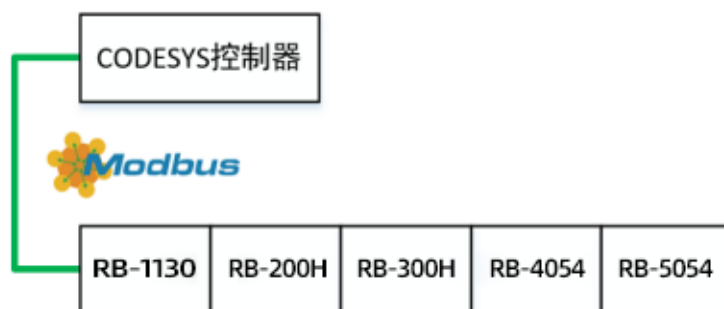


值	描述
Modbus watchdog current time (ms)	看门狗当前时间
Modbus watchdog defind time(ms)	看门狗检测时间
Modbus watchdog timing reset	看门狗定时复位
Modbus watchdog timeout restart	看门狗超时重启
Modbus/TCP timeout(s)	Modbus/TCP 通讯超时时间

6. 适配器组态案例

6.1 Codesys 与 RB-1130 连接及其配置

6.1.1 通讯连接图



通讯连接图

6.1.2 硬件配置

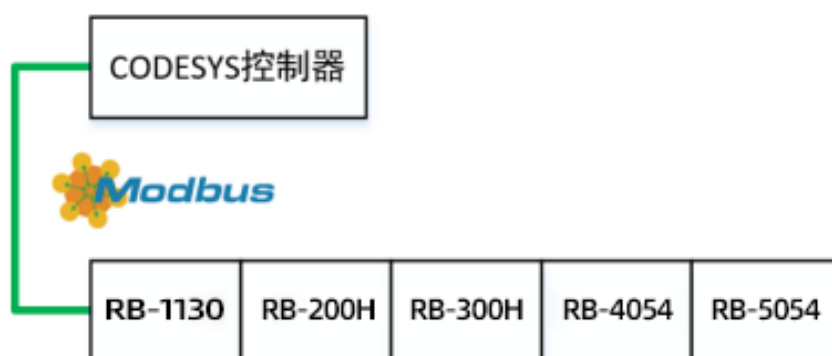
硬件配置表

硬件	数量	备注
编程电脑	1	安装 Codesys3.5 sp18
RB-1130	1	Modbus TCP 适配器
RB-200H	1	数字量输入模块
RB-300H	1	数字量输出模块
RB-4054	1	模拟量输入模块
RB-5054	1	模拟量输出模块
网线	若干	

6.1.3 I/O 模块地址说明

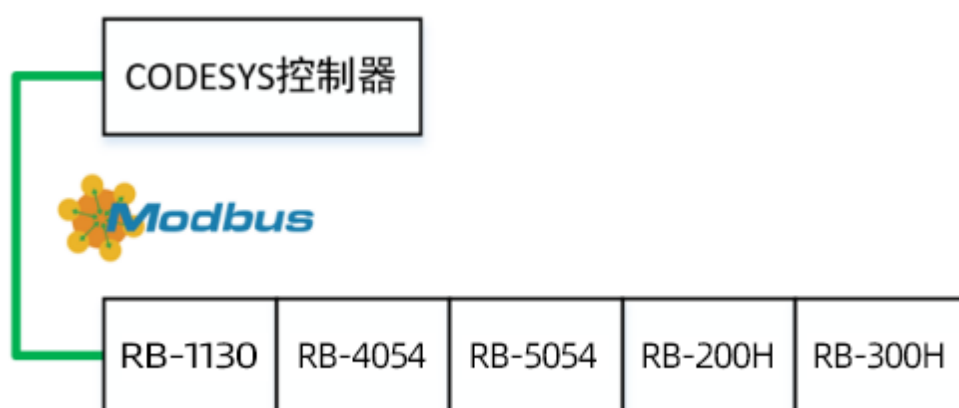
对于读或写寄存器时，模块位置变换其对应的寄存器地址也会随之改变。下列在模块数量相同的情况下，两种不同的模块顺序其对应的寄存器地址也是不一样。

拓扑 1:



模块型号	读写线圈功能码	地址	读写寄存器功能码	地址
RB-200H	0x02	0-15	0x04	0
RB-300H	0x01 0x05 0x0F	32768-32783	0x03 0x06 0x10	2048
RB-4054	--	--	0x04	1-4
RB-5054	--	--	0x03 0x06 0x10	2049-2052

拓扑 2:



模块型号	读写线圈功能码	地址	读写寄存器功能码	地址
RB-4054	--	--	0x04	0-3
RB-5054	--	--	0x03 0x06 0x10	2048-2051
RB-200H	0x02	0-15	0x04	4
RB-300H	0x01 0x05 0x0F	32768-32783	0x03 0x06 0x10	2052

6.1.4 新建工程与组态

新建工程后，在项目树中组态 Modbus TCP，并配置 Modbus TCP 从站 IP 地址等参数（案例中使用的 RB-1130 适配器 IP 地址为 192.168.1.10）。



新建工程与组态

配置 Modbus TCP 从站通道。

名称	访问类型	触发器	读偏移	长度	错误处理	写偏移	长度	注释
0 读取DI	Read Discrete Inputs (函数代码 02)	循环, t#100ms	16#0000	16	Keep last value			
1 读取DO	Read Coils (函数代码 01)	循环, t#100ms	16#8000	16	Keep last value			
2 写入DO	Write Multiple Coils (函数代码 15)	循环, t#100ms				16#8000	16	
3 读取AI	Read Input Registers (函数代码 04)	循环, t#100ms	16#0001	4	Keep last value			
4 写入AO	Write Multiple Registers (函数代码 16)	循环, t#100ms				16#0801	4	
5 读取AO	Read Holding Registers (函数代码 03)	循环, t#100ms	16#0801	4	Keep last value			

从站通道配置

Modbus TCP 从站 I/O 映射。

Modbus_TCP_Slave X									
通用	查找		过滤 显示所有		给IO通道添加FB... 转到实例				
	变量	映射	通道	地址	类型	当前值	预备值	单元	描述
Modbus从站通道			读取DI	%IB0	ARRAY [0..1] OF BYTE				Read Discrete Inputs
Modbus从站初始化			读取DI[0]	%IB0	BYTE	3			Read Discrete Inputs
ModbusTCPSlave参数			读取DI[1]	%IB1	BYTE	0			Read Discrete Inputs
ModbusTCPSlaveI/O映射			读取DO	%IB2	ARRAY [0..1] OF BYTE				Read Coils
ModbusTCPSlaveEC对象			读取DO[0]	%IB2	BYTE	255			Read Coils
状态			读取DO[1]	%IB3	BYTE	255			Read Coils
信息			写入DO	%QB0	ARRAY [0..1] OF BYTE				Write Multiple Coils
			写入DO[0]	%QB0	BYTE	255			Write Multiple Coils
			写入DO[1]	%QB1	BYTE	255			Write Multiple Coils
			读取AI	%IW2	ARRAY [0..3] OF WORD				Read Input Registers
			读取AI[0]	%IW2	WORD	1023			0x0001
			读取AI[1]	%IW3	WORD	2			0x0002
			读取AI[2]	%IW4	WORD	0			0x0003
			读取AI[3]	%IW5	WORD	0			0x0004
			写入AO	%QW1	ARRAY [0..3] OF WORD				Write Multiple Registers
			写入AO[0]	%QW1	WORD	1024			0x0801
			写入AO[1]	%QW2	WORD	2048			0x0802
			写入AO[2]	%QW3	WORD	4095			0x0803
			写入AO[3]	%QW4	WORD	1000			0x0804
			读取AO	%IW6	ARRAY [0..3] OF WORD				Read Holding Registers
			读取AO[0]	%IW6	WORD	1024			0x0801
			读取AO[1]	%IW7	WORD	2048			0x0802
			读取AO[2]	%IW8	WORD	4095			0x0803
			读取AO[3]	%IW9	WORD	1000			0x0804

从站 I/O 映射

将程序下载至控制器并运行后，可控制与监控其状态。

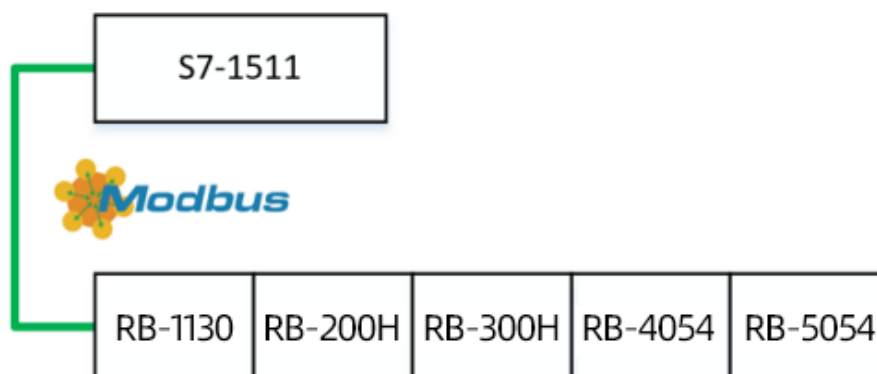
6.1.5 总线异常输出设置

可配置当总线通讯异常时，输出 IO 模块状态（输出关闭或保持程序最后一个值，默认为输出关闭）。

寄存器地址	读写属性	数据类型	功能描述
4405	RW	WORD	现场总线错误时的输出行为 0x0000=所有输出关闭/清零 0x0002=保持最后一个值

6.2 西门子 S7-1500 与 RB-1130 连接及其配置

6.2.1 通讯连接图



通讯连接图

6.2.2 硬件配置

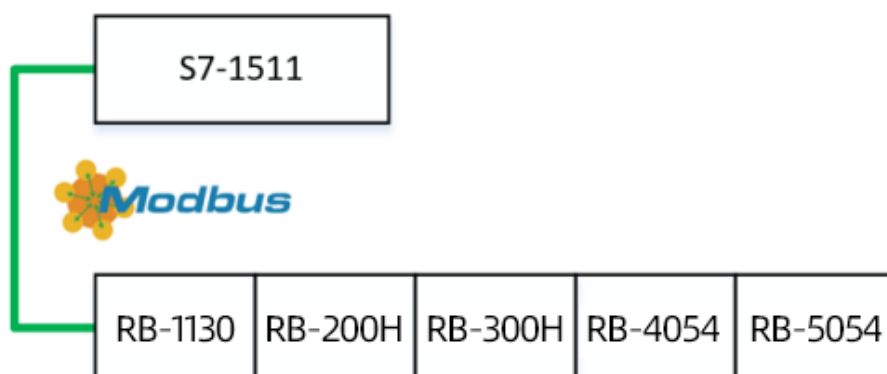
硬件配置表

硬件	数量	备注
编程电脑	1	安装博途 V17
S7-1511	1	西门子 S7-1500 PLC
RB-1130	1	Modbus TCP 适配器
RB-200H	1	数字量输入模块
RB-300H	1	数字量输出模块
RB-4054	1	模拟量输入模块
RB-5054	1	模拟量输出模块
网线	若干	

6.2.3 I/O 模块地址说明

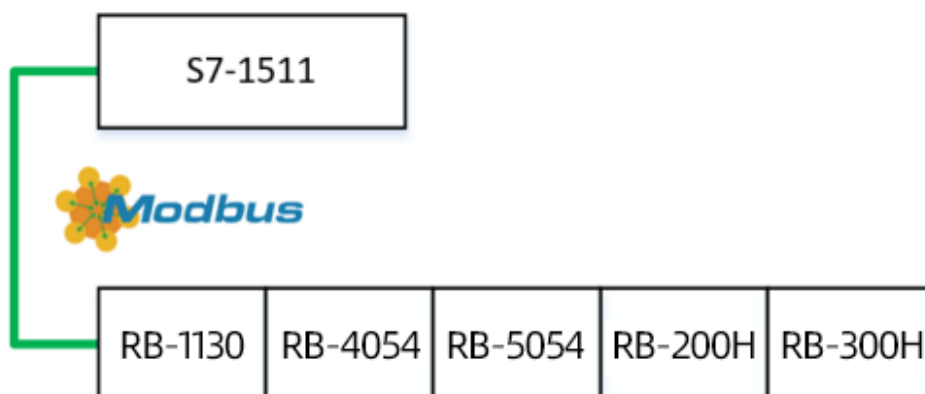
对于读或写寄存器时，模块位置变换其对应的寄存器地址也会随之改变。下列在模块数量相同的情况下，两种不同的模块顺序其对应的寄存器地址也不一样。

拓扑 1:



模块型号	读写线圈功能码	地址	读写寄存器功能码	地址
RB-200H	0x02	0-15	0x04	0
RB-300H	0x01 0x05 0x0F	32768-32783	0x03 0x06 0x10	2048
RB-4054	--	--	0x04	1-4
RB-5054	--	--	0x03 0x06 0x10	2049-2052

拓扑 2:



模块型号	读写线圈功能码	地址	读写寄存器功能码	地址
RB-4054	--	--	0x04	0-3
RB-5054	--	--	0x03 0x06 0x10	2048-2051
RB-200H	0x02	0-15	0x04	4
RB-300H	0x01 0x05 0x0F	32768-32783	0x03 0x06 0x10	2052

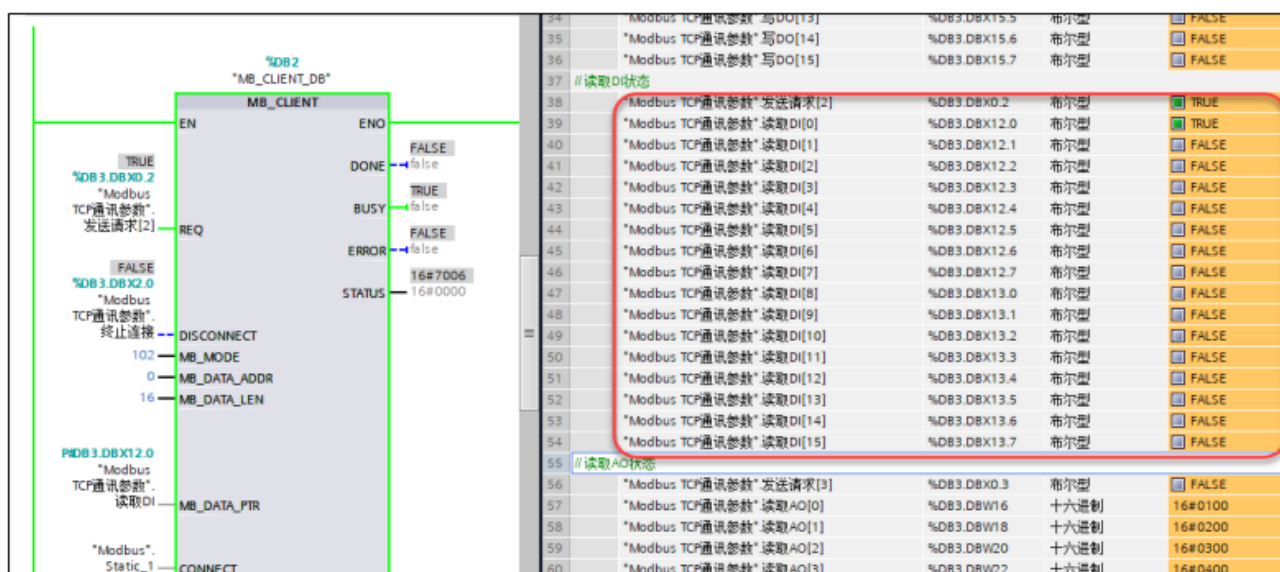
6.2.4 新建工程与设备组态

打开 TIA Portal 编程软件，新建一个工程后创建一个数据 DB 块，用于指向连接描述结构的指针，并配置 RB-1130 IP 地址以及 PLC 硬件端口号等参数。

名称	数据类型	起始值	保持	从 HMI/OPC...	从 H...	在 HMI ...	设定值	监控	注释
Static_1	TCON_IP_v4								
InterfaceId	HW_ANY	64							HWIdentifier of IE-interface submodule
ID	CONN_OUC	1							connection reference / identifier
ConnectionType	Byte	16#0B							type of connection: 11=TCP/IP, 19=UDP (17=TCP)
ActiveEstablished	Bool	TRUE							active/passive connection establishment
RemoteAddress	IP_V4								remote IP address (IPv4)
ADDR[1]	Byte	192							IPv4 address
ADDR[2]	Byte	168							IPv4 address
ADDR[3]	Byte	1							IPv4 address
ADDR[4]	Byte	10							IPv4 address
RemotePort	UInt	502							remote UDP/TCP port number
LocalPort	UInt	0							local UDP/TCP port number

添加 Modbus_Client 功能块到 OB0 中，并配置其引脚参数：

读取 DI 状态，一次性读取 RB-200H 所有通道的状态值。案例中 RB-200H 第一通道已接入信号。



对所有 DO 通道写入值，将案例中的 RB-300H 中通道 0-3 置为 TRUE。

地址	数据类型	状态
%DB3.DBX0.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX1.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX2.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX3.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX4.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX5.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX6.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX7.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX8.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX9.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX10.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX11.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX12.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX13.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX14.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX15.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX16.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX17.0	布尔型	FALSE

读取 DO 通道状态，读取案例中 RB-300H 的 16 通道状态。

地址	数据类型	状态
%DB3.DBX0.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX1.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX2.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX3.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX4.0	布尔型	TRUE
%DB3.DBX5.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX6.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX7.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX8.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX9.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX10.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX11.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX12.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX13.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX14.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX15.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX16.0	布尔型	FALSE
%DB3.DBX17.0	布尔型	FALSE

读取 AI 值，案例中 RB-4054 模块中第一通道已经接入外部信号。

地址	数据类型	状态
%DB3.DBX0.5	十六进制	16#00FF
%DB3.DBX1.5	十六进制	16#0002
%DB3.DBX2.5	十六进制	16#0000
%DB3.DBX3.5	十六进制	16#0000

写 AO 值，对案例中的 RB-5054 中的 4 个通道写入值。

地址	名称	数据类型	值
61	写 AO		
62	Modbus TCP 通讯参数 发送请求[4]	%DB3.DBX0.4	布尔型 TRUE
63	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[0]	%DB3.DBW32	十六进制 16#0100
64	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[1]	%DB3.DBW34	十六进制 16#0200
65	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[2]	%DB3.DBW36	十六进制 16#0300
66	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[3]	%DB3.DBW38	十六进制 16#0400
67	读取 AI 状态		
68	Modbus TCP 通讯参数 发送请求[5]	%DB3.DBX0.5	布尔型 FALSE
69	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[0]	%DB3.DBW24	十六进制 16#0000
70	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[1]	%DB3.DBW26	十六进制 16#0002
71	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[2]	%DB3.DBW28	十六进制 16#0000
72	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[3]	%DB3.DBW30	十六进制 16#0000
73	<新增>		

读取 AO 值，读取案例中 RB-5054 的 4 个通道值。

地址	名称	数据类型	值
55	读取 AO 状态		
56	Modbus TCP 通讯参数 发送请求[3]	%DB3.DBX0.3	布尔型 TRUE
57	Modbus TCP 通讯参数 读取 AO[0]	%DB3.DBW16	十六进制 16#0100
58	Modbus TCP 通讯参数 读取 AO[1]	%DB3.DBW18	十六进制 16#0200
59	Modbus TCP 通讯参数 读取 AO[2]	%DB3.DBW20	十六进制 16#0300
60	Modbus TCP 通讯参数 读取 AO[3]	%DB3.DBW22	十六进制 16#0400
61	写 AO		
62	Modbus TCP 通讯参数 发送请求[4]	%DB3.DBX0.4	布尔型 FALSE
63	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[0]	%DB3.DBW32	十六进制 16#0100
64	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[1]	%DB3.DBW34	十六进制 16#0200
65	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[2]	%DB3.DBW36	十六进制 16#0300
66	Modbus TCP 通讯参数 写 AO[3]	%DB3.DBW38	十六进制 16#0400
67	读取 AI 状态		
68	Modbus TCP 通讯参数 发送请求[5]	%DB3.DBX0.5	布尔型 FALSE
69	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[0]	%DB3.DBW24	十六进制 16#0000
70	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[1]	%DB3.DBW26	十六进制 16#0002
71	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[2]	%DB3.DBW28	十六进制 16#0000
72	Modbus TCP 通讯参数 读取 AI[3]	%DB3.DBW30	十六进制 16#0000
73	<新增>		

6.2.5 总线异常输出设置

可配置当总线通讯异常时，输出 IO 模块状态（输出关闭或保持程序最后一个值，默认为输出关闭）。

寄存器地址	读写属性	数据类型	功能描述
4405	RW	WORD	现场总线错误时的输出行为 0x0000=所有输出关闭/清零 0x0002=保持最后一个值

7. FAQ

7.1 D0 失效

1. D0 失效-描述：D0 通道指示灯正常，D0 通道却无输出。

排查步骤：

- ①检查负载：确认负载电流在模块额定范围内，无短路或过载。
- ②接线测试：测量 D0 端子输出是否正常，排除线路断路或接触不良。
- ③配置确认：检查通道参数（如强制状态、输出模式）是否被误设或锁定。
- ④硬件替换：更换 D0 模块或通道，确认是否为硬件故障。

2. D0 失效-描述：D0 通道指示灯不亮，软件里没有给对应 D0 通道置 1，D0 通道实际有输出。

排查步骤：

- ①线路反灌检查：检测 D0 通道是否存在外部电源反灌或短路导致强制输出。
- ②强制模式排查：确认模块/软件是否误设强制输出或配置锁存功能。
- ③硬件故障检测：测量通道电压，若异常则更换模块，排查内部继电器/电路损坏。

3. D0 失效-描述：D0 直接控制负载，输出的 D0 信号无法驱动负载，通道指示灯正常。

排查步骤：

- ①负载匹配检测：确认负载电流/电压是否超出模块 D0 通道额定容量。
- ②线路阻抗测试：测量输出端到负载的线路通断及阻抗，排除断路或接触不良。

③输出类型验证：检查模块输出类型（继电器/晶体管）是否与负载特性（如感性负载）匹配。

④短路保护排查：检测线路是否短路触发模块保护，复位或更换模块验证。

4. 继电器模块异常-描述：上位机或者 PLC 与模块通讯正常，模块无法正常驱动负载。

排查步骤：

①负载状态确认：检查负载是否开路、短路或电流超过模块额定值。

②继电器电源检测：测量继电器线圈供电电压是否正常（如 24V）。

③触点功能测试：万用表检测继电器触点通断状态，排除粘连或损坏。

④软件诊断：通过 PLC 诊断工具查看输出通道状态（如强制输出验证硬件动作）。

⑤模块替换验证：更换同型号模块，确认是否为硬件故障。

7.2 DI 失效

1. DI 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，DI 通道接入信号，软件里监控不到信号值，DI 通道指示灯不亮。

排查步骤：

①检查信号源与接线：确认 DI 信号源输出正常（如 24V），使用万用表测量信号是否到达模块端子，排除线路断路或接触不良。

②验证模块供电：确保模块独立供电的 24VDC 正常（非背板电源），指示灯不亮可能因供电缺失。

③排查通道状态：检查软件中 DI 通道地址是否与硬件匹配，避免地址冲突或强制赋值干扰。

④干扰排查：检查接地和屏蔽措施，排除电磁干扰导致信号异常。

⑤硬件诊断：若信号和供电正常但指示灯仍不亮，可能为通道光耦损坏或模块故障，需更换模块或通道测试。

2. DI 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，DI 通道接入信号后拔出，软件里监控值一直保持触发，DI 通道指示灯正常。

排查步骤：

- ①测量残留电压：信号拔出后测量 DI 通道电压，若未归零则存在线路漏电或干扰。
- ②排查通道参数：确认模块配置中滤波时间是否过长，导致软件响应延迟。
- ③验证硬件状态：更换 DI 通道或模块，排除触点粘连或内部电路故障。
- ④固件版本确认：检查模块固件版本，修复逻辑异常导致的信号锁存问题。

说明：指示灯正常但软件值锁存，常见于硬件触点粘连、滤波参数误设或固件缺陷。

3. DI 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，DI 通道接入信号，软件里监控可以检查到有信号，DI 通道指示灯不亮。

排查步骤：

- ①指示灯故障：检查 LED 是否损坏或接触不良，替换测试。
- ②驱动电路异常：测量指示灯供电及驱动元件（如电阻、三极管）。
- ③配置/固件问题：确认模块参数中未禁用指示灯功能，必要时升级固件。
- ④输入信号临界：验证输入电压/电流是否符合规格（如 24VDC， $\geq 3\text{mA}$ ）。

4. DI 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，DI 通道接入传感器，传感器未触发，软件里监控可以检查到有信号。

排查步骤：

①传感器问题：传感器直接导通，导致模块有输入信号。

②漏电流问题：传感器收到干扰，产生漏电流，驱动模块。

7.3 AI 失效

1. AI 码值异常-描述：16Bit 精度的电流采集模块，采集到的码值显示是负数

排查步骤：

①数据格式不匹配：查看电流模块的码值范围，每个通道在软件里监控是一个字 16 位数据，数据类型有 INT:-32767~32767、UINT:0~65535 等。如果对应通道的码值超过了 32767 则查看对应通道的地址数据类型，若为 INT 则修改成 UINT。

②检查模块的采样范围参数设置（单极性/双极性）是否与传感器输出匹配。

③用万用表测量实际输入电流是否在配置范围内（如 4-20mA）。

④若校准值保存失败，则需重新进行通道校准，校准通道接入标准电流源并写入正确校准值。

⑤检查信号线极性是否接反，确保电流方向与模块定义一致。

2. AI 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，AI 通道给的有 AI 信号，软件里监控不到码值，AI 通道指示灯不亮。

排查步骤：

①供电检查：确认模块背板供电和外部 24V 电源正常，指示灯由背板供电但模块本身需独立电源。

②信号输入验证：用万用表或示波器测量 AI 通道电压/电流是否正常，排除传感器或线路故障。

③组态匹配：检查软件中 AI 量程设置（如 0-5V 或 4-20mA）与实际信号是否一致，量程配置错误会导致无码值。

④通道硬件排查：若单通道异常，检查端子接线是否松动，或尝试更换通道测试，确认是否硬件损坏。

⑤模块替换测试：若以上正常仍无输出，更换同型号模块验证是否为硬件故障。

3. AI 码值异常-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，AI 通道可以接收到 AI 信号，但是 AI 信号有波动。

排查步骤：

①检查电源稳定性：确保模块供电电压稳定，排除电源纹波干扰。

②信号线路屏蔽与接地：确认 AI 信号线采用双绞屏蔽线，屏蔽层单端接地，远离强电线路。

③传感器/变送器测试：断开现场信号，接入标准信号源（如 4-20mA 发生器），若波动消失则排查传感器或外部干扰。

④模块滤波设置：启用 AI 通道数字滤波（如 PLC 程序或配置软件中调节滤波时间常数）。

⑤共地检查：确保模块与传感器共地良好，避免地电位差引入噪声。

⑥通道硬件检测：更换备用通道或模块，确认是否为硬件故障（如 AD 转换器异常）。

快速处理：优先检查接地与屏蔽，短接信号端排查外部干扰。

4. AI 失效-描述：AI 模块采集到的信号码值固定不变，通道指示灯正常。

排查步骤：

①信号源检测：断开现场信号，接入标准信号源（如 4-20mA 发生器），判断是否为传感器/变送器故障或输出卡死。

②线路通断检查：测量信号线是否断路或接触不良（如端子松动、断线）。

③模块配置验证：检查 AI 通道量程、滤波参数是否匹配信号类型（如电流/电压模式）。

④强制输入测试：通过配置软件强制写入固定值，确认模块响应是否正常，排除软件逻辑问题。

⑤通道硬件替换：更换备用通道或模块，确认是否为 AD 芯片或信号调理电路故障。

快速处理：优先短接信号端（如 4-20mA 回路短接 0Ω ），若显示下限值则线路正常，否则查线或模块硬件。

5. AI 失效-描述：现场描述模块码值与传感器信号强度对不上

排查步骤：

①传感器信号是否有误：现场传感器的信号强度与需求的参数不一致, 如：客户以为传感器 5V，实际传感器信号是 6V。

②量程选择与传感器量程是否对应上：如：现场传感器是 0-5V，模块选择的量程是 0-10V。

③模块数据格式与客户监控的格式是否一致：如：模块码值是 S7 码值范围的但是客户监控使用的是欧姆龙的码值范围。

6. AI 失效-描述：模块组态正常，PLC 报错，模块 STA 亮红灯。

排查步骤：

①传感器是否超出模块量程：传感器输出的信号超出模块设置的测量范围，会进行一个超限报警。

7.4 AO 失效

1. AO 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，AO 通道指示灯正常，但是驱动不了负载。

排查步骤：

①负载与电源检查：确认负载阻抗匹配模块驱动能力，电源电压/电流满足负载需求。

②输出线路检测：测量 AO 通道输出端子电压/电流，确认线路无断路、短路或接触不良。

③强制输出测试：通过配置软件强制输出固定值，验证模块能否正常输出信号。

④负载替换测试：断开原负载，接入模拟负载（如电阻箱），排除负载故障或过载可能。

⑤模块硬件排查：更换备用 AO 通道或模块，确认是否为输出电路（如运放、驱动芯片）故障。

快速处理：短接 AO 输出端并测量电流/电压，若无输出则查模块硬件或供电；若有输出则查负载或线路。

2. AO 输出异常-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，让 AO 输出 5V 的电压或者 10mA 的电流，但是在负载端发现实际接收到的会大于 5V 或者 10mA。

排查步骤：

①负载阻抗匹配：检查负载阻抗是否过小（电压模式）或开路（电流模式），确保符合模块输出能力。

②模块输出实测：直接测量 AO 通道输出端电压/电流，排除线路干扰或外部电源叠加。

③输出模式与量程验证：确认模块配置为电压/电流模式，量程（如 0-10V/4-20mA）与设定值一致。

④外部干扰排查：检查信号线是否引入外部电源干扰（如强电耦合），屏蔽层单端接地。

⑤模块硬件检测：更换通道或模块，判断是否输出电路（如 DAC、运放）漂移或损坏。

⑥模块输出量程选择是否有误：如-现场实际需要 0-5V 的输出信号，但是模块选的输出量程为 0-10V。

模块输出码值类型是否有误：如-客户使用 S7 的数据范围去输出，但是实际模块码值范围是倍福的数值范围。

快速处理：断开负载测量模块输出，若仍超限则硬件故障；若正常则查负载阻抗或外部干扰。

3. A0 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，A0 通道指示灯异常，但是可以驱动负载。

排查步骤：

①指示灯状态确认：检查模块其他通道指示灯是否正常，排除整体模块故障。

②模块配置检查：验证 A0 通道量程、输出模式（电压/电流）配置与实际需求一致。

③强制输出测试：通过软件强制输出特定值，观察负载响应及指示灯变化。

④电源与接地检测：测量模块供电电压稳定性，确保接地可靠，避免电压波动干扰。

⑤硬件替换验证：更换模块或通道，确认是否为指示灯电路（如 LED 驱动）或模块内部通信故障。

快速处理：强制输出后若负载正常但指示灯异常，重点排查模块硬件或固件版本兼容性。

4. A0 失效-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，A0 通道指示灯异常，无法驱动负载。

排查步骤：

①指示灯与配置检查：确认 AO 通道配置（量程/模式）正确，指示灯异常时对比其他通道状态。

②强制输出验证：通过软件强制输出固定值，测量模块端子有无信号，排除逻辑或通信问题。

③负载与线路检测：断开负载，测量 AO 输出端电压/电流是否正常，检查线路短路/断路及负载阻抗匹配。

④电源与接地排查：确保模块供电稳定，接地可靠，避免共地干扰。

⑤硬件替换测试：更换 AO 通道或模块，确认是否为驱动电路（如运放、隔离芯片）故障。

重点：若端子无输出且指示灯异常，优先排查模块硬件或固件兼容性。

7.5 通讯模块失效

1. 232 模块异常-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，232 模块无法读取或者写入，指示灯异常。

排查步骤：

①物理连接检查：确认 RS232 线缆无断线、松动，检查 TX/RX 接线是否交叉匹配。

②参数配置验证：核对波特率、数据位、校验位等与设备一致，禁用流控。

③串口工具直测：用串口调试工具直接收发数据，排除 PLC/上位机软件干扰。

④电源与干扰排查：测量模块供电电压，检查接地并远离强电干扰源。

⑤硬件替换验证：更换 RS232 模块或转接器，确认是否为芯片（如 MAX232）或端口损坏。

重点：若指示灯不闪或无响应，优先查线缆/配置；若收发异常但灯正常，查协议或干扰。

2. 485 模块异常-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，485 模块无法读取或者写入，指示灯正常。

排查步骤：

①AB 线极性检查：确认 A+/B-接线正确，终端电阻（120 Ω）是否接入。

②参数配置验证：核对波特率、数据位、校验位与主站一致，地址无冲突。

③三干扰排查：屏蔽层单端接地，远离强电线路，测量总线差分电压（±5V 左右正常）。

④硬件替换测试：更换模块或转换器，排除芯片或端口故障。

重点：若参数/接线无误仍无响应，检查总线干扰或模块损坏。

3. 485 模块异常-描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，485 模块无法读取或者写入，指示灯异常。

排查步骤：

①电源与接线检查：确认模块供电稳定，A/B 线无反接/短路，终端电阻（120 Ω）正确接入。

②指示灯逻辑分析：红灯常亮/闪烁可能为通信故障，绿灯不亮查电源或芯片状态。

③总线电压测量：检测 A-B 间差分电压（±5V 左右正常），排除信号衰减或干扰。

④硬件替换验证：更换模块或 485 转换器，判断是否为芯片损坏或端口故障。

重点：若供电/接线正常但指示灯异常，优先排查模块硬件或固件兼容性。

7.6 编码器模块失效

1. 编码器模块功能异常-描述：对编码器 Z 相进行输出信号无法进行 Z 相清零。

排查步骤：

①硬件检查：确认 Z 相接线正确，电缆无损坏，电源稳定（ $24\text{VDC} \pm 25\%$ ），必要时加电阻。

②信号检测：用示波器检查 Z 相脉冲信号，确保脉冲宽度 $>1\text{ms}$ ，调整 IO 模块的触发条件和滤波时间。

③软件排查：检查 PLC 程序中 Z 相地址映射和清零逻辑，确保无程序冲突，在线监控输入状态。

④编码器测试：替换编码器或测试另一输入通道，检查机械安装是否同步。

⑤抗干扰：使用屏蔽线，信号线与动力线分开，必要时加磁环或滤波器。

⑥其他：检查固件版本和兼容性，长距离传输时确认信号强度。

小结：如以上排查无问题，则排查模块本身软硬件问题。

2. 编码器模块失效——描述：PLC 或者上位机和模块通讯正常，模块采集不到脉冲信号，接线正常，指示灯异常。

排查步骤：

①信号源检查：用示波器确认脉冲信号幅值、频率符合要求，检查信号源带载能力。

②模块配置：确认通道为脉冲输入模式，调整滤波时间，确保信号频率在模块支持范围内。

③接线复查：检查信号线、电源线连接是否紧固，确认极性正确，使用屏蔽线并单端接地。

④电源与指示灯：测量供电电压是否稳定（ $24\text{VDC} \pm 25\%$ ），根据指示灯状态排查电源或通道故障。

⑤替换测试：将信号接入其他通道或更换模块，排除硬件故障。

⑥软件与干扰：检查 PLC 程序地址映射，升级固件，加磁环或滤波器抗干扰。

小结：如以上排查无问题，则排查模块本身软硬件问题。

7.7 温度模块失效

1. 热电阻温度模块异常-描述：上位机或 PLC 与模块通讯正常，模块无法正常检测温度，软件上看不见温度码值。

排查步骤：

①传感器检查

核对热电阻（如 PT100）接线正确性，确保 3 线式线路长度一致且无断线/接触不良；

用万用表测量传感器阻值，排除元件损坏或超出量程。

②模块配置验证

确认软件中传感器类型（RTD）、量程、滤波参数与硬件一致；

检查模块数据地址映射是否与 PLC/上位机程序匹配。

③信号线路诊断

测试信号线屏蔽层单点接地，避免电磁干扰导致信号异常；

检查模块端子排氧化或接触不良问题，必要时使用信号隔离器。

④硬件状态确认

测量模块 24V 电源稳定性，确保供电在额定范围；

更换备用模块或热电阻，验证是否为硬件故障。

提示：通过 PLC 诊断工具（如 TIA Portal）读取模块通道状态字，定位断线/超量程等错误代码。

小结：如以上排查无问题，则排查模块本身软硬件问题。

2. 热电偶温度模块异常-描述：上位机或 PLC 与模块通讯正常，模块无法正常检测温度，软件上看不见温度码值。

排查步骤:

①检查传感器与接线

确认热电偶极性（正负极）接线正确，补偿导线无断线或短路，检查冷端补偿电阻是否正常连接。

用万用表测量热电偶输出 mV 信号，若信号异常或无变化，可能为传感器损坏或线路问题。

②核对模块配置

检查软件中热电偶类型（如 K 型、J 型）和量程是否匹配，确认冷端补偿功能已启用。

验证通道配置是否激活，PDO 映射是否与 PLC 参数一致。

③排除干扰与接地问题

使用屏蔽电缆并确保单端接地，检查线路对地绝缘电阻（ $\geq 100M\Omega$ ），避免共模电压干扰。

若模块与传感器电源地分离，需通过共地线消除电势差。

④模块诊断与替换测试

观察模块指示灯状态（如 SF 灯闪烁可能表示输入超限或断线），短接未使用通道测试。

更换备用模块或通道，判断是否为硬件故障。

小结：如以上排查无问题，则排查模块本身软硬件问题。

7.8 电源模块失效

1. 电源模块异常-描述：上位机或 PLC 与模块通讯正常，电源模块后盾的 IO 模块输入输出异常。

排查步骤:

①电源输出检测：测量电源模块输出电压是否稳定，确认在额定范围（如 24VDC±25%）。

②负载能力验证：检查电源模块功率是否满足所有 IO 模块需求，避免过载。

③接线与端子检查：排查电源接线端子是否松动、氧化，确保接地可靠。

④模块替换测试：单独测试故障 IO 模块，确认是否因电源异常导致硬件损坏。

⑤配置参数核对：检查电源模块参数（如电压阈值）是否与系统配置匹配。

小结：如以上排查无问题，则排查模块本身软硬件问题。

7.9 网口失效

1. 网口异常-描述：使用中出现掉线，异常时网口指示灯不亮。

排查步骤：

①排查网线两端是否有松动（长期处于振动环境中易使网口松动）。

②直连是否能 PING 通。

③排查网线接头是否有虚焊或者部分指针脱落。

排查效果：如果 1 确定，则执行 2、3，当直连 PING 不通时，检查该网口的焊接处。

8. 附录

RB-1130 地址表

地址	读写属性	数据类型	描述	备注
4096-4107	RO	Byte	适配器标识符	长度 12byte
4108	RO	Word	适配器状态	bit0:从机有诊断异常 bit1:未使用 bit2:未使用 bit3:总线异常, 从机有离线 bit4:未使用 bit5:未使用 bit6:从机配置错误, bit7:未使用 bit8:未使用 bit9:未使用 bit10:强制状态 bit11:未使用 bit12:未使用 bit13:未使用 bit14:功耗高 bit15:未使用
4109	RO	Word	运行计数器	16 位计数器, 1ms 递增
4110	RO	Word	端口连接状态	Bit 0:端口 1 连接状态 (1-已连接; 0-连接断开) Bit 1:端口 2 连接状态 (1-已连接; 0-连接断开)
4119	RO	Word	寄存器映射版本号	
4128-4135	RO	Byte	适配器序列号	
4136-4139	RO	Byte	模块状态 (每个 I/O 模块占 2 个比特位) 00 = 模块正确; 01 = 模块错误; 10 = 不正确的模块;	

			11 = 模块未插入	
4144	RO	Word	Modbus 看门狗，当前时间 (x*10ms) 0 = 看门狗已过期; 0xFFFF = 看门狗停用	
4384	RW	Word	Modbus 看门狗，预定义时间 (x*10ms)，默认值=0ms (无看门狗激活)	
4385	RW	Word	数据交换 Modbus 看门狗，复位寄存器 Bit 0 = 1 看门狗在预定义时间复位; Bit 8 = 1 看门狗过期后重新启动	
4401	RW	Word	Modbus 连接超时 (秒) 默认值=30 (0=停用)	
4405	RW	Word	现场总线错误的输出行为 0x0000 =所有输出关闭 0x0002 =保持最后一个值	
4406	RW	Word	热插拔从机输出行为: 0x0000:持续输出 0x0001:继承现场总线错误输出行为	
10238	RO	Word	当前模块列表中的条目数	
10752-10815	RO	DWord	当前模块列表每个站最多 32 个模块*每个模块 2 个寄存器	每个模块 ID，占用 4 个字节 (即 2 个寄存器)

本手册如有参数更新, 恕不另行通知。



南京德克威尔自动化有限公司

Nanjing Decowell Automation Co., Ltd.

全国服务热线

400-0969016

地址: 南京市浦口区兰新路19号瑞创智造园13号楼

网址: www.wellinkio.com

邮箱: sales@wellinkio.com

